

# Algoritmi e Strutture Dati

## Alberi binari di ricerca

Alberto Montresor

Università di Trento

2024/08/10

This work is licensed under a Creative Commons  
Attribution-ShareAlike 4.0 International License.



# Sommario

- 1 Alberi binari di ricerca
  - Ricerca
  - Minimo-massimo
  - Successore-predecessore
  - Inserimento
  - Cancellazione
  - Costo computazionale
- 2 Alberi binari di ricerca bilanciati
  - Definizioni
  - Esempi
  - Inserimento
  - Cancellazione

# Introduzione

## Dizionario

È un insieme dinamico che implementa le seguenti funzionalità:

- `ITEM lookup(ITEM  $k$ )`
- `insert(ITEM  $k$ , ITEM  $v$ )`
- `remove(ITEM  $k$ )`

## Possibili implementazioni

Struttura dati	lookup	insert	remove
Vettore ordinato	$O(\log n)$	$O(n)$	$O(n)$
Vettore non ordinato	$O(n)$	$O(1)^*$	$O(1)^*$
Lista non ordinata	$O(n)$	$O(1)^*$	$O(1)^*$

\* Assumendo che l'elemento sia già stato trovato, altrimenti  $O(n)$

# Alberi binari di ricerca (ABR)

## Idea ispiratrice

Portare l'idea di ricerca binaria negli alberi

## Memorizzazione

- Le **associazioni chiave-valore** vengono memorizzate in un albero binario
- Ogni nodo  $u$  contiene una coppia  $(u.key, u.value)$
- Le chiavi devono appartenere ad un insieme **totalmente ordinato**

## Nodo albero

---

TREE

---

TREE *parent*

TREE *left*

TREE *right*

ITEM *key*

ITEM *value*

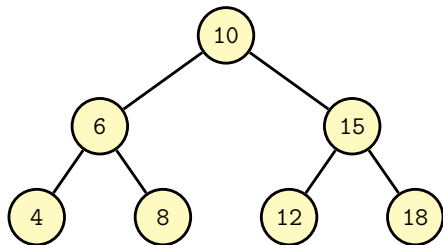
---

# Alberi binari di ricerca (ABR)

## Proprietà

- 1 Le chiavi contenute nei nodi del **sottoalbero sinistro** di  $u$  sono **minori** di  $u.key$
- 2 Le chiavi contenute nei nodi del **sottoalbero destro** di  $u$  sono **maggiori** di  $u.key$

Le proprietà 1. e 2. permettono di realizzare un algoritmo di ricerca dicotomica



# Alberi binari di ricerca – Specifica

## Getters

- ITEM key()
- ITEM value()
- TREE left()
- TREE right()
- TREE parent()

## Dizionario

- ITEM lookup(ITEM  $k$ )
- insert(ITEM  $k$ , ITEM  $v$ )
- remove(ITEM  $k$ )

## Ordinamento

- TREE successorNode(TREE  $t$ )
- TREE predecessorNode(TREE  $t$ )
- TREE min()
- TREE max()

# Alberi binari di ricerca – Funzioni interne

- TREE lookupNode(TREE  $T$ , ITEM  $k$ )
- TREE insertNode(TREE  $T$ , ITEM  $k$ , ITEM  $v$ )
- TREE removeNode(TREE  $T$ , ITEM  $k$ )

---

DICTIONARY

---

TREE *tree*

Dictionary()

└ *tree* = **nil**

---

## Ricerca – lookupNode()

### ITEM lookupNode(TREE $T$ , ITEM $k$ )

- Restituisce il nodo dell'albero  $T$  che contiene la chiave  $k$ , se presente
- Restituisce **nil** se non presente

### Implementazione dizionario

---

ITEM lookup(ITEM  $k$ )

---

TREE  $t = \text{lookupNode}(tree, k)$

if  $t \neq \text{nil}$  then

    | return  $t.value()$

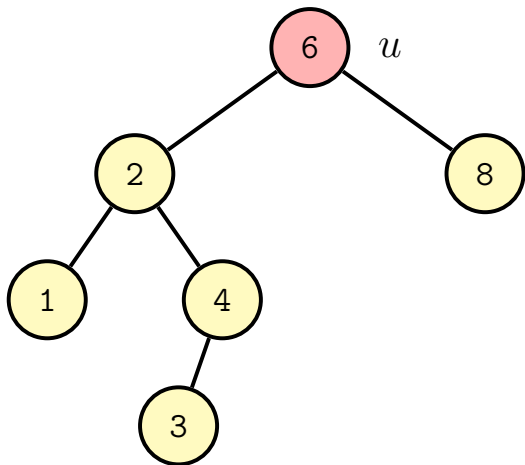
else

    | return nil

---



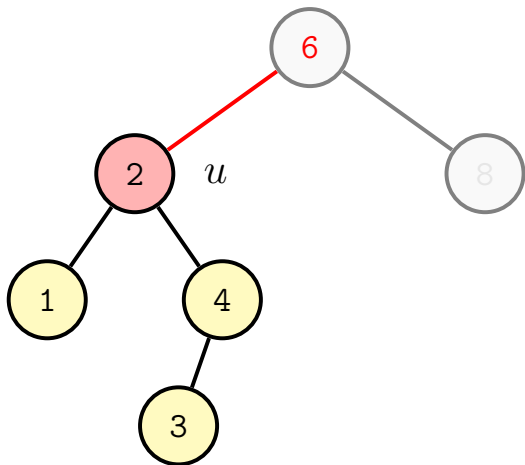
# Ricerca – esempio



Valore cercato: 3

•  $u = 6$

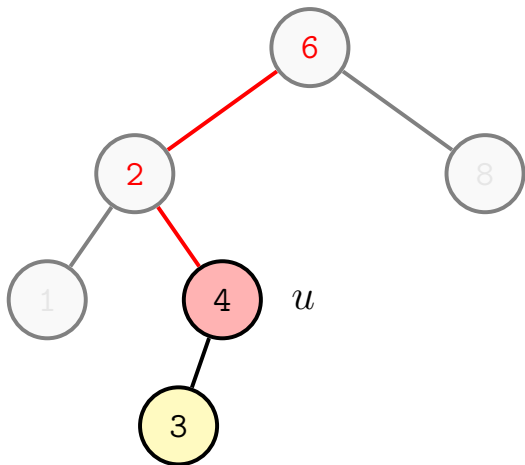
# Ricerca – esempio



Valore cercato: 3

- $u = 6$
- $3 < 6$ ;  $u = 2$  (Sinistra)

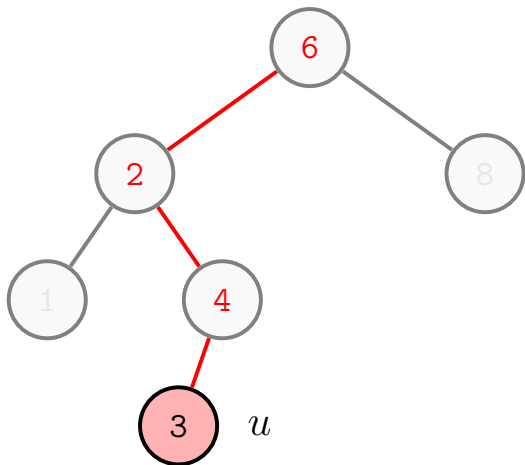
# Ricerca – esempio



Valore cercato: 3

- $u = 6$
- $3 < 6$ ;  $u = 2$  (Sinistra)
- $3 > 2$ ;  $u = 4$  (Destra)

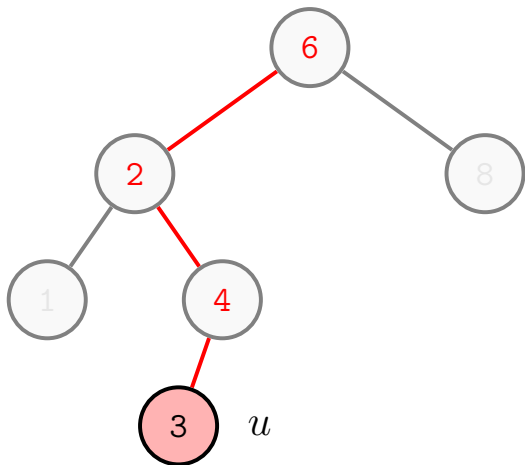
# Ricerca – esempio



Valore cercato: 3

- $u = 6$
- $3 < 6$ ;  $u = 2$  (Sinistra)
- $3 > 2$ ;  $u = 4$  (Destra)
- $3 < 4$ ;  $u = 3$  (Sinistra)

# Ricerca – esempio



Valore cercato: 3

- $u = 6$
- $3 < 6$ ;  $u = 2$  (Sinistra)
- $3 > 2$ ;  $u = 4$  (Destra)
- $3 < 4$ ;  $u = 3$  (Sinistra)
- $3 = 3$ ; **Trovato**

# Ricerca – Implementazione

## Iterativa

---

```
TREE lookupNode(TREE T, ITEM k)
```

---

```
TREE u = T
```

```
while u ≠ nil and u.key ≠ k do
```

```
  if k < u.key then
```

```
    | u = u.left
```

```
    % Sotto-albero di sinistra
```

```
  else
```

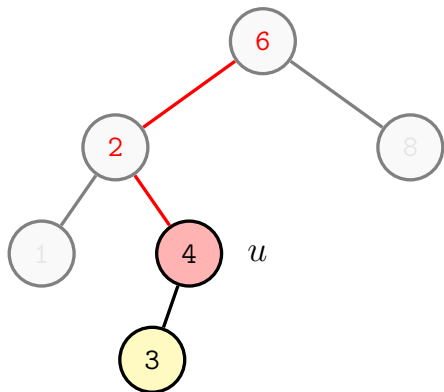
```
    | u = u.right
```

```
    % Sotto-albero di destra
```

```
return u
```

---

## Ricerca – esempio




---

```

TREE lookupNode(TREE T, ITEM k)

```

---

```

TREE u = T

```

```

while T ≠ nil and T.key ≠ k do

```

```

  | u = iif(k < u.key, u.left, u.right)

```

```

return u

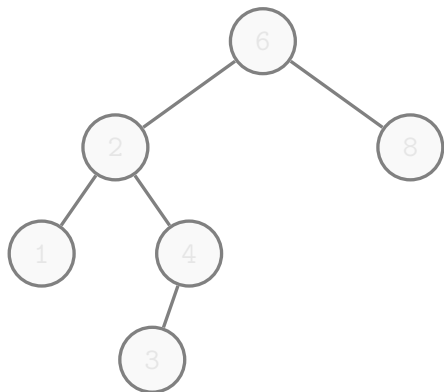
```

---

Valore cercato: 5

- $u = 6$
- $5 < 6$ ;  $u = 2$
- $5 > 2$ ;  $u = 4$

## Ricerca – esempio




---

TREE lookupNode(TREE  $T$ , ITEM  $k$ )

---

TREE  $u = T$

**while**  $T \neq \text{nil}$  and  $T.\text{key} \neq k$  **do**

$u = \text{iif}(k < u.\text{key}, u.\text{left}, u.\text{right})$

**return**  $u$

---

Valore cercato: 5

- $u = 6$
- $5 < 6$ ;  $u = 2$
- $5 > 2$ ;  $u = 4$
- $5 > 4$ ;  $u = \text{nil}$  (Destra)
- **return nil** (Non trovato)



# Ricerca – Implementazione

## Ricorsiva

---

```
TREE lookupNode(TREE T, ITEM k)
```

---

```
if T == nil or T.key == k then
```

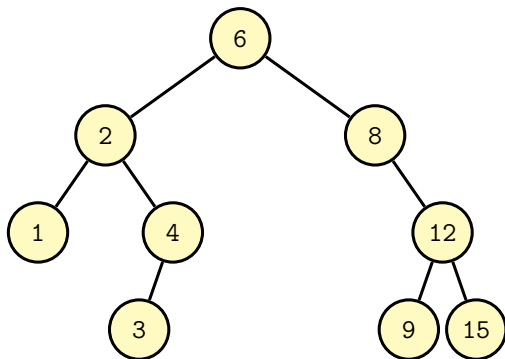
```
  | return T
```

```
else
```

```
  | return lookupNode(iif(k < T.key, T.left, T.right), k)
```

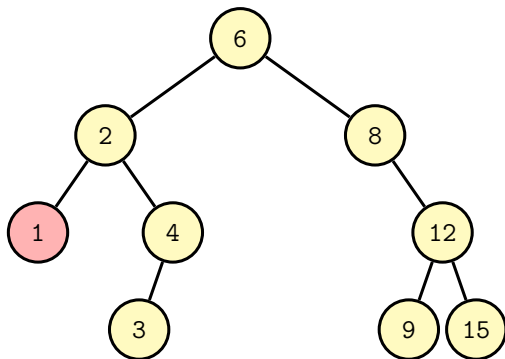
---

# Minimo-massimo



- min albero radice (6) ?

# Minimo-massimo

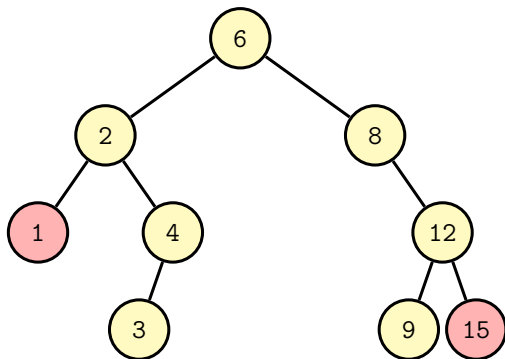


• min albero radice (6) ?

1

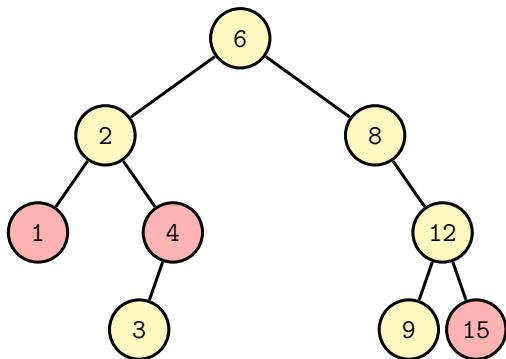
• max albero radice (6) ?

# Minimo-massimo



- min albero radice (6) ?  
1
- max albero radice (6) ?  
15
- max albero radice (2) ?

# Minimo-massimo



• min albero radice (6) ?

1

• max albero radice (6) ?

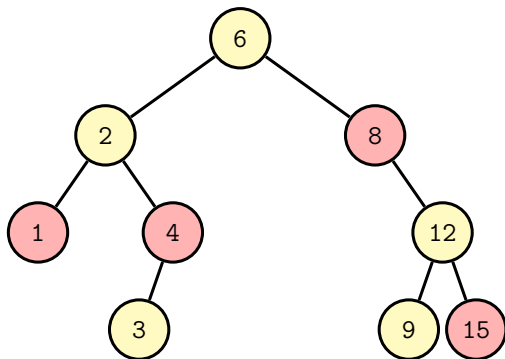
15

• max albero radice (2) ?

4

• min albero radice (8) ?

# Minimo-massimo



• min albero radice (6) ?

1

• max albero radice (6) ?

15

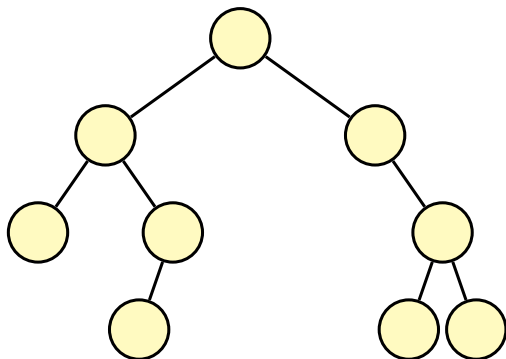
• max albero radice (2) ?

4

• min albero radice (8) ?

8

# Minimo-massimo



---

```
TREE min(TREE T)
```

---

```
TREE u = T
```

```
while u.left ≠ nil do
```

```
  | u = u.left
```

```
return u
```

---

---

```
TREE max(TREE T)
```

---

```
TREE u = T
```

```
while u.right ≠ nil do
```

```
  | u = u.right
```

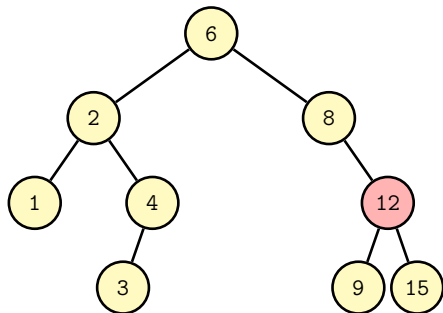
```
return u
```

---

# Successore-predecessore – Esempio 1

## Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$



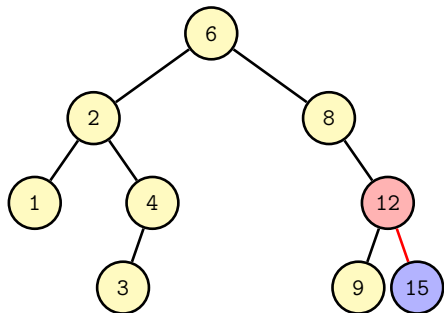
Successore di 12 ?



# Successore-predecessore – Esempio 1

## Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$

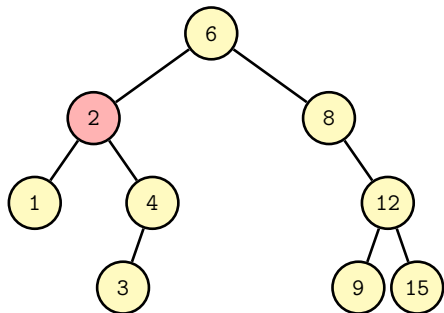


Successore di 12 ? 15

## Successore-predecessore – Esempio 2

### Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$

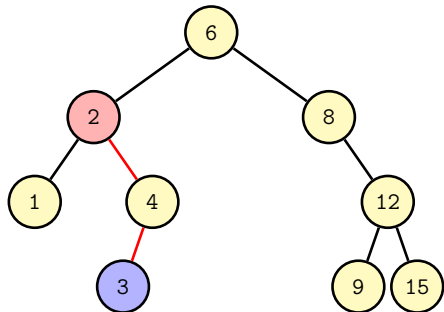


Successore di 2 ?

## Successore-predecessore – Esempio 2

### Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$

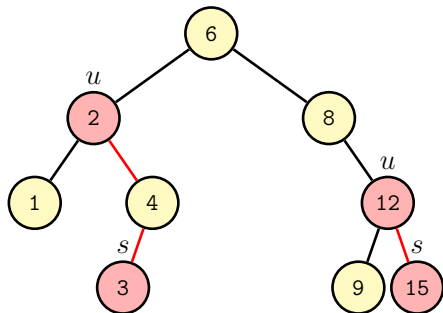


Successore di 2 ? 3

# Successore-predecessore – Caso 1

## Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$

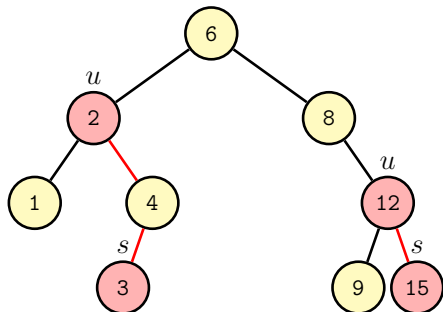


Successore di  $u$ ?

# Successore-predecessore – Caso 1

## Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$



Successore di  $u$ ?

## Caso 1

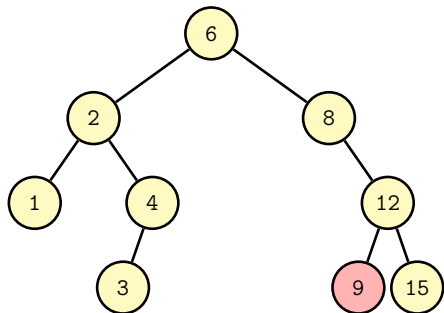
$u$  ha figlio destro

Il successore  $v$  è il **minimo del sottoalbero destro** di  $u$

## Successore-predecessore – Esempio 3

### Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$

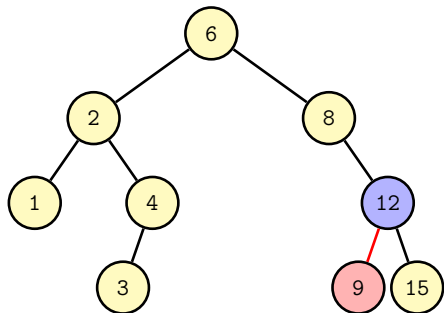


Successore di 9 ?

## Successore-predecessore – Esempio 3

### Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$

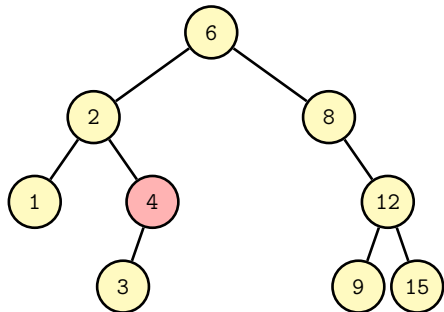


Successore di 9 ? 12

## Successore-predecessore – nodo 4

### Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$



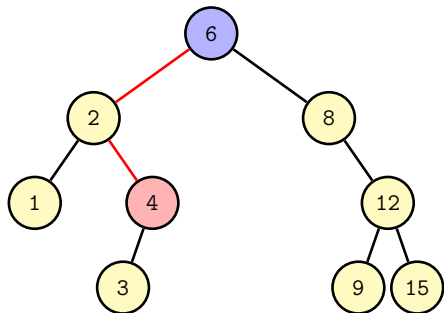
Successore di 4 ?



# Successore-predecessore – nodo 4

## Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$

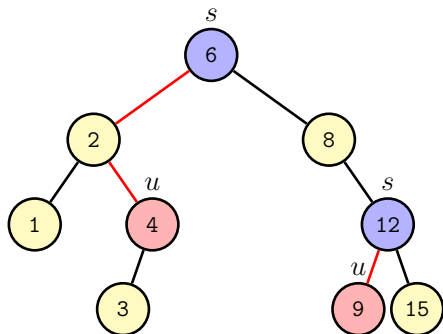


Successore di 4 ? 6

## Successore-predecessore – Caso 2

### Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$

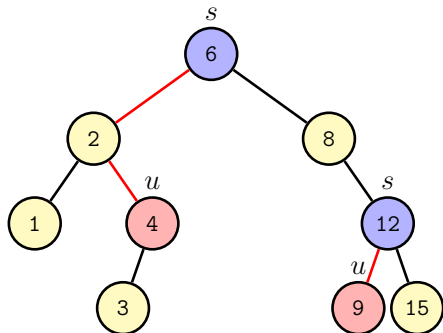


Successore di  $u$ ?

## Successore-predecessore – Caso 2

### Definizione

Il **successore** di un nodo  $u$  è il più piccolo nodo maggiore di  $u$



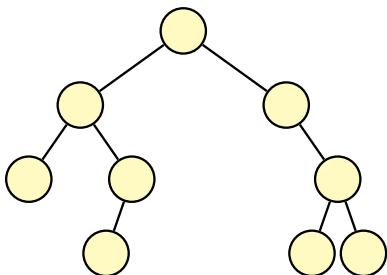
Successore di  $u$ ?

### Caso 2

$u$  non ha figlio destro

Risalendo attraverso i padri, il successore è il **primo avo**  $v$  tale per cui  $u$  sta nel **sottoalbero sinistro** di  $v$

# Successore-predecessore – Implementazione




---

```

TREE successorNode(TREE t)

```

---

```

if t == nil then

```

```

| return t

```

```

if t.right ≠ nil then           % Caso 1

```

```

| return min(t.right)

```

```

else                             % Caso 2

```

```

  TREE p = t.parent

```

```

  while p ≠ nil and t == p.right do

```

```

    | t = p

```

```

    | p = p.parent

```

```

  return p

```

---

# Successore-predecessore – Implementazione

---

```

TREE predecessorNode(TREE t)

```

---

```

if t == nil then

```

```

| return t

```

```

if t.left ≠ nil then           % Caso 1

```

```

| return max(t.left)

```

```

else                             % Caso 2

```

```

    TREE p = t.parent

```

```

    while p ≠ nil and t == p.left do

```

```

        | t = p

```

```

        | p = p.parent

```

```

    return p

```

---



---

```

TREE successorNode(TREE t)

```

---

```

if t == nil then

```

```

| return t

```

```

if t.right ≠ nil then         % Caso 1

```

```

| return min(t.right)

```

```

else                             % Caso 2

```

```

    TREE p = t.parent

```

```

    while p ≠ nil and t == p.right do

```

```

        | t = p

```

```

        | p = p.parent

```

```

    return p

```

---

Per passare da successore a predecessore

- *right* diventa *left*
- *min* diventa *max*

## Inserimento – `insertNode()`

### **TREE** `insertNode`(**TREE** $T$ , **ITEM** $k$ , **ITEM** $v$ )

- Inserisce un'associazione chiave-valore  $(k, v)$  nell'albero  $T$
- Se la chiave è già presente, sostituisce il valore associato; altrimenti, viene inserita una nuova associazione.
- Se  $T == \mathbf{nil}$ , restituisce il primo nodo dell'albero.
- Altrimenti, restituisce  $T$  inalterato

### Implementazione dizionario

---

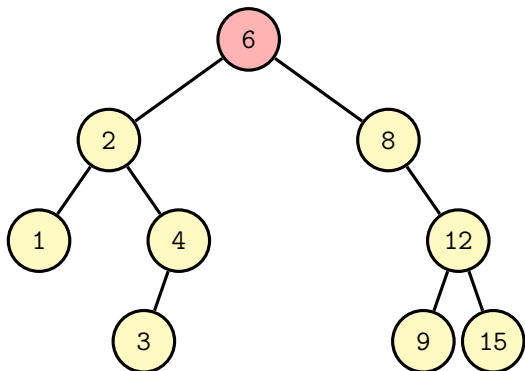
```
insert(ITEM  $k$ , ITEM  $v$ )
```

---

```
 $tree = \text{insertNode}(tree, k, v)$ 
```

---

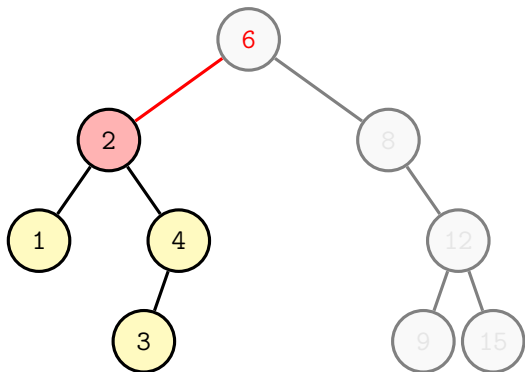
# Inserimento – esempio



Valore da inserire: 5

•  $u = 6$

# Inserimento – esempio

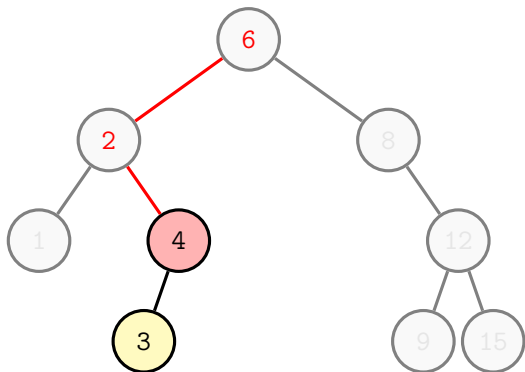


Valore da inserire: 5

- $u = 6$
- $5 < 6$ ;  $u = 2$  (Sinistra)



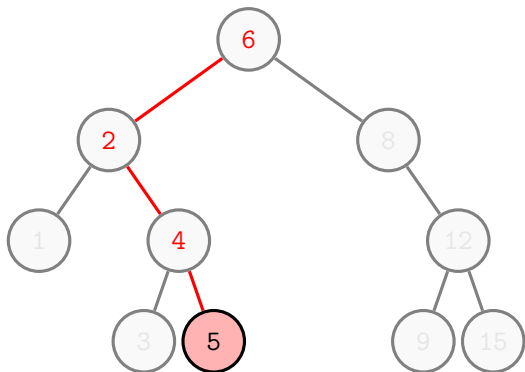
# Inserimento – esempio



Valore da inserire: 5

- $u = 6$
- $5 < 6$ ;  $u = 2$  (Sinistra)
- $5 > 2$ ;  $u = 4$  (Destra)

## Inserimento – esempio



Valore da inserire: 5

- $u = 6$
- $5 < 6$ ;  $u = 2$  (Sinistra)
- $5 > 2$ ;  $u = 4$  (Destra)
- $5 > 4$ ;  $u = \mathbf{nil}$  (Destra)

Inserito

# Inserimento – implementazione

---

```

TREE insertNode(TREE T, ITEM k, ITEM v)


---


TREE p = nil                                     % Padre
TREE u = T
while u ≠ nil and u.key ≠ k do                  % Cerca posizione inserimento
    p = u
    u = iif(k < u.key, u.left, u.right)
if u ≠ nil and u.key == k then
    u.value = v                                  % Chiave già presente
else
    TREE new = Tree(k, v)                       % Crea un nodo coppia chiave-valore
    link(p, new, k)
    if p == nil then
        T = new                                 % Primo nodo ad essere inserito
return T                                        % Restituisce albero non modificato o nuovo nodo

```

---

# Inserimento – implementazione

---

```
link(TREE p, TREE u, ITEM k)
```

---

```
if u ≠ nil then
```

```
  | u.parent = p                                % Registrazione padre
```

```
if p ≠ nil then
```

```
  | if k < p.key then p.left = u    % Attaccato come figlio sinistro  
  | else p.right = u    % Attaccato come figlio destro
```

---

# Cancellazione

## **TREE removeNode(TREE $T$ , ITEM $k$ )**

- Rimuove il nodo contenente la chiave  $k$  dall'albero  $T$
- Restituisce la radice dell'albero (potenzialmente cambiata)

## **Implementazione dizionario**

---

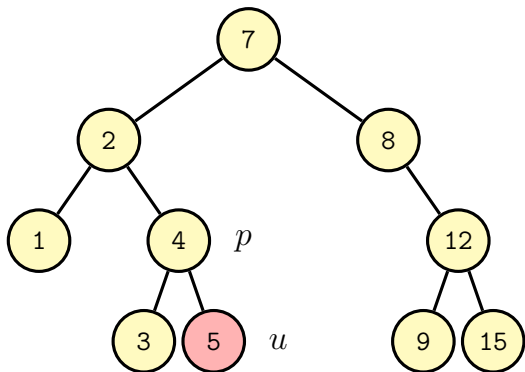
`remove(ITEM  $k$ )`

---

`tree = removeNode(tree,  $k$ )`

---

# Cancellazione



## Caso 1

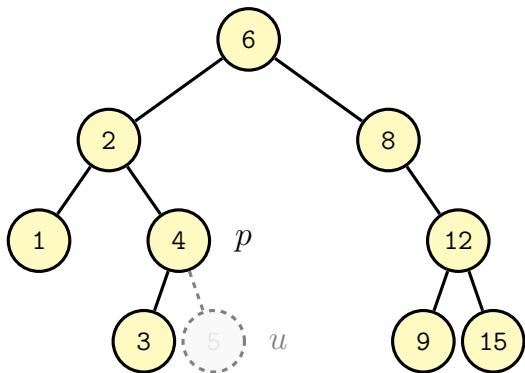
Il nodo da eliminare  $u$   
non ha figli

Semplicemente si elimina!

## Esempio

- Eliminazione 5

# Cancellazione



## Caso 1

Il nodo da eliminare  $u$   
non ha figli

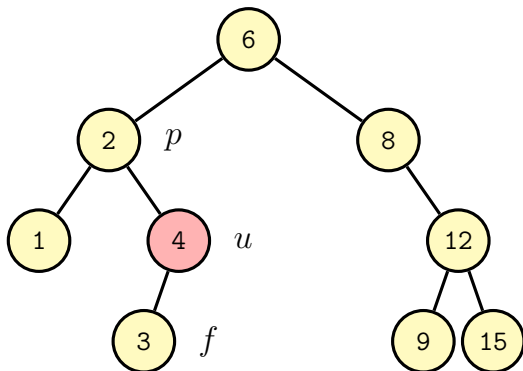
Semplicemente si elimina!

## Esempio

- Eliminazione

5

# Cancellazione



## Caso 2

Il nodo da eliminare  $u$  ha un solo figlio  $f$

Si elimina  $u$

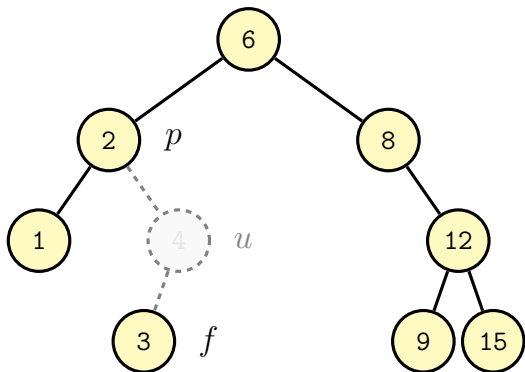
Si attacca  $f$  all'ex-padre  $p$  di  $u$  in sostituzione di  $u$  (**short-cut**)

## Esempio

- Eliminazione 4



# Cancellazione



## Caso 2

Il nodo da eliminare  $u$  ha un solo figlio  $f$

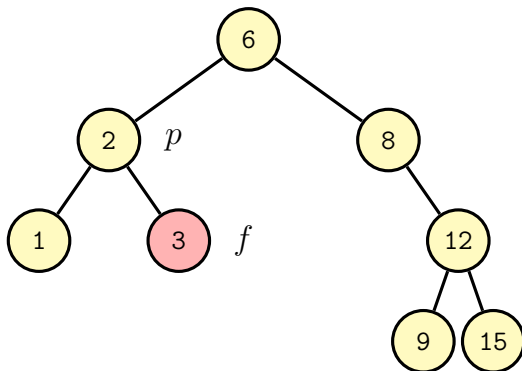
Si elimina  $u$

Si attacca  $f$  all'ex-padre  $p$  di  $u$  in sostituzione di  $u$  (**short-cut**)

## Esempio

- Eliminazione 4

# Cancellazione



## Caso 2

Il nodo da eliminare  $u$  ha un solo figlio  $f$

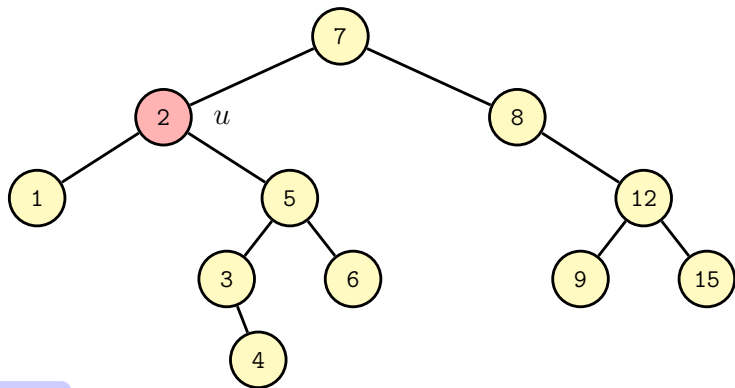
Si elimina  $u$

Si attacca  $f$  all'ex-padre  $p$  di  $u$  in sostituzione di  $u$  (**short-cut**)

## Esempio

- Eliminazione 4

# Cancellazione

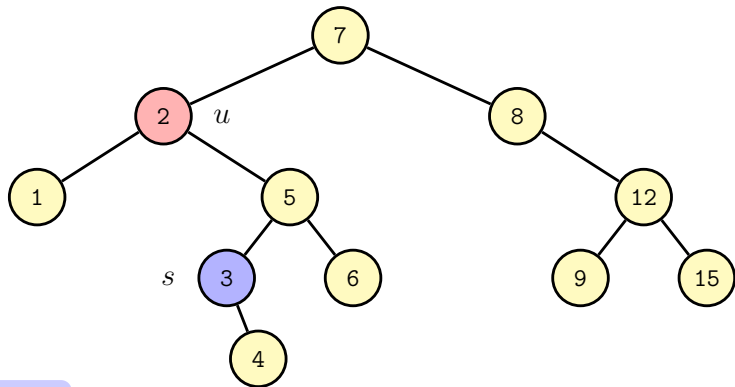


## Caso 3

Il nodo da eliminare  $u$  ha due figli

- Eliminazione 2

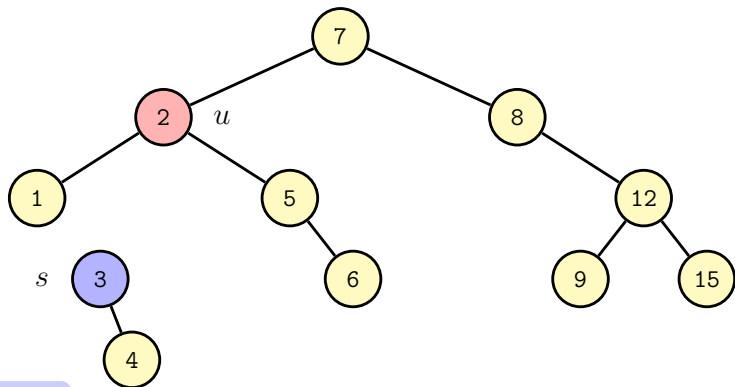
# Cancellazione



## Caso 3

- Si individua il successore  $s$  di  $u$
- Il successore non ha figlio sinistro

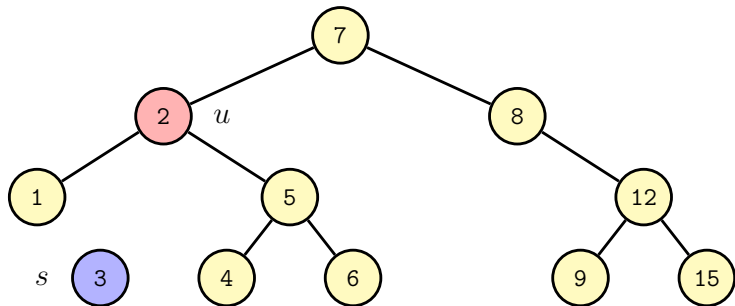
# Cancellazione



## Caso 3

- Si “stacca” il successore

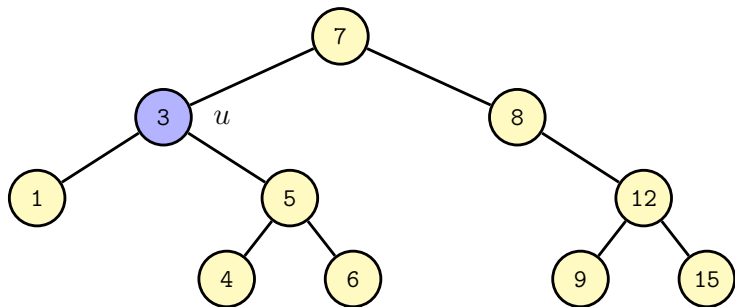
# Cancellazione



## Caso 3

- Si attacca l'eventuale figlio destro di  $s$  al padre di  $s$  (**short-cut**)

# Cancellazione



## Caso 3

- Si copia  $s$  su  $u$
- Si rimuove il nodo  $s$

# Cancellazione – Implementazione

---

```

TREE removeNode(TREE T, ITEM k)

```

---

```

TREE t

```

```

TREE u = lookupNode(T, k)

```

```

if u ≠ nil then

```

```

    if u.left == nil and u.right == nil then

```

```

    % Caso 1

```

```

        link(u.parent, nil, k)

```

```

        delete u

```

```

    else if u.left ≠ nil and u.right ≠ nil then

```

```

    % Caso 3

```

```

        [...]

```

```

    else

```

```

    % Caso 2

```

```

        [...]

```

```

return T

```

---



# Cancellazione – Implementazione

---

```
TREE removeNode(TREE T, ITEM k)
```

---

```
TREE t
```

```
TREE u = lookupNode(T, k)
```

```
if u ≠ nil then
```

```
    if u.left == nil and u.right == nil then
```

```
% Caso 1
```

```
        | [...]
    else if u.left ≠ nil and u.right ≠ nil then
```

```
% Caso 3
```

```
        TREE s = successorNode()
```

```
        link(s.parent, s.right, s.key)
```

```
        u.key = s.key
```

```
        u.value = s.value
```

```
        delete s
```

```
    else
```

```
% Caso 2
```

```
        | [...]
    
```

```
return T
```

---

# Cancellazione – Implementazione

---

```

TREE removeNode(TREE T, ITEM k)

```

---

```

TREE t

```

```

TREE u = lookupNode(T, k)

```

```

if u ≠ nil then

```

```

    if u.left == nil and u.right == nil then

```

```

    % Caso 1

```

```

    | [...]

```

```

    else if u.left ≠ nil and u.right ≠ nil then

```

```

    % Caso 3

```

```

    | [...]

```

```

    else if u.left ≠ nil and u.right == nil then

```

```

    % Caso 2

```

```

    | link(u.parent, u.left, k)

```

```

    | if u.parent = nil then T = u.left

```

```

    | delete u

```

```

    else

```

```

    | link(u.parent, u.right, k)

```

```

    | if u.parent = nil then T = u.right

```

```

    | delete u

```

```

return T

```

---

# Cancellazione – Dimostrazione

## Caso 1 - nessun figlio

- Eliminare foglie non cambia l'ordine dei nodi rimanenti

## Caso 2 - solo un figlio (destro o sinistro)

- Se  $u$  è il figlio destro (sinistro) di  $p$ , tutti i valori nel sottoalbero di  $f$  sono maggiori (minori) di  $p$
- Quindi  $f$  può essere attaccato come figlio destro (sinistro) di  $p$  al posto di  $u$

# Cancellazione – Dimostrazione

## Caso 3 - due figli

- Il successore  $s$ 
  - è sicuramente  $\geq$  dei nodi nel sottoalbero sinistro di  $u$
  - è sicuramente  $\leq$  dei nodi nel sottoalbero destro di  $u$
- quindi può essere sostituito a  $u$
- A quel punto, si ricade nel caso 2

# Costo computazionale

## Osservazione

Tutte le operazioni sono confinate ai nodi posizionati lungo un cammino semplice dalla radice ad una foglia

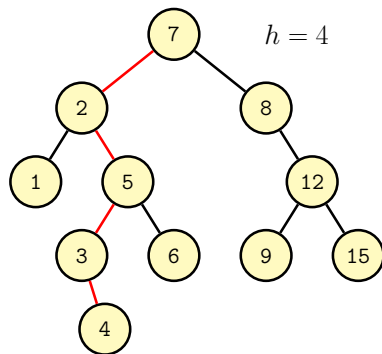
$h =$  Altezza dell'albero

Tempo di ricerca:  $O(h)$

## Domande

- Qual è il caso pessimo?
- Qual è il caso ottimo?

## Esempio



# Costo computazionale

## Osservazione

Le operazioni di ricerca sono confinate ai nodi posizionati lungo un cammino semplice dalla radice ad una foglia

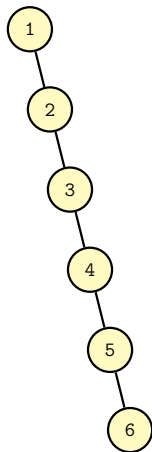
$h =$  Altezza dell'albero

Tempo di ricerca:  $O(h)$

## Domande

- Qual è il caso pessimo?
- Qual è il caso ottimo?

## Caso pessimo: $h = O(n)$



# Costo computazionale

## Osservazione

Le operazioni descritte sono confinate ai nodi posizionati lungo un cammino semplice dalla radice ad una foglia

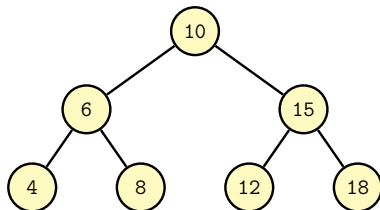
$h =$  Altezza dell'albero

Tempo di ricerca:  $O(h)$

## Domande

- Qual è il caso pessimo?
- Qual è il caso ottimo?

## Caso ottimo: $h = O(\log n)$



# Algoritmi e Strutture Dati

## Alberi binari di ricerca bilanciati

Alberto Montresor

Università di Trento

2024/08/10

This work is licensed under a Creative Commons  
Attribution-ShareAlike 4.0 International License.





# Sommario

- 1 Alberi binari di ricerca
  - Ricerca
  - Minimo-massimo
  - Successore-predecessore
  - Inserimento
  - Cancellazione
  - Costo computazionale
- 2 Alberi binari di ricerca bilanciati
  - Definizioni
  - Esempi
  - Inserimento
  - Cancellazione

# Altezza degli alberi binari di ricerca

## Altezza ABR, caso pessimo

- $O(n)$

## Altezza ABR, caso medio

- Caso "semplice": inserimenti in ordine casuale
  - È possibile dimostrare che l'altezza media è  $O(\log n)$
- Caso generale (inserimenti + cancellazioni):
  - Difficile da trattare

## Nella realtà

- Non ci si affida al caso
- Si utilizzano tecniche per mantenere l'albero bilanciato

# ABR bilanciati

## Fattore di bilanciamento

Il **fattore di bilanciamento**  $\beta(v)$  di un nodo  $v$  è la massima differenza di altezza fra i sottoalberi di  $v$

- **Alberi AVL** (Adelson-Velskii e Landis, 1962)
  - $\beta(v) \leq 1$  per ogni nodo  $v$
  - Bilanciamento ottenuto tramite **rotazioni**
- **B-Alberi** (Bayer, McCreight, 1972)
  - $\beta(v) = 0$  per ogni nodo  $v$
  - Specializzati per strutture in memoria secondaria
- **Alberi 2-3** (Hopcroft, 1983)
  - $\beta(v) = 0$  per ogni nodo  $v$
  - Bilanciamento ottenuto tramite **merge/split**, grado variabile

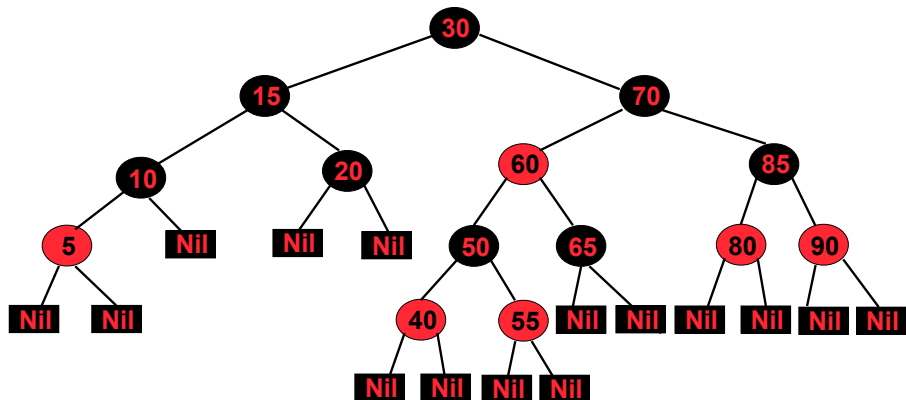
# Alberi Red-Black (Guibas and Sedgewick, 1978)

Sono **alberi binari di ricerca** in cui:

- Ogni nodo è colorato di **rosso** o di **nero**
- Le **chiavi** vengono mantenute **solo nei nodi interni** dell'albero
- Le foglie sono costituite da **nodi speciali Nil**
- Vengono rispettati i seguenti vincoli:
  - 1 La radice è nera
  - 2 Tutte le foglie sono nere
  - 3 Entrambi i figli di un nodo rosso sono neri
  - 4 Ogni cammino semplice da un nodo  $u$  ad una delle foglie contenute nel suo sottoalbero ha lo stesso numero di nodi neri

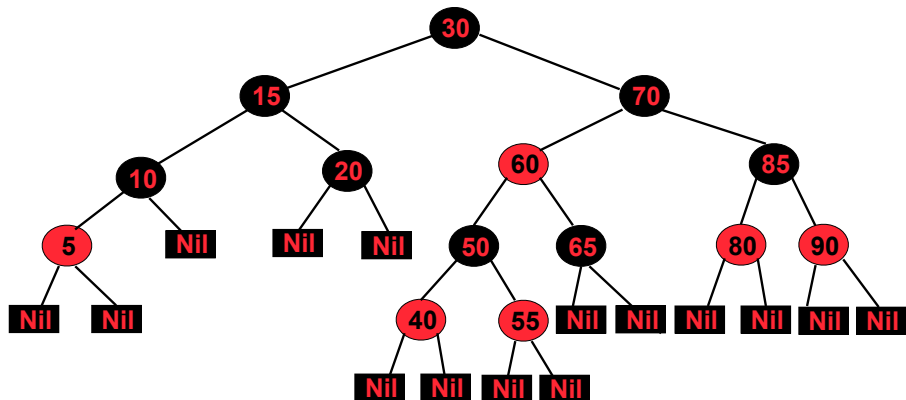
# Esempi

- 1 La radice è nera



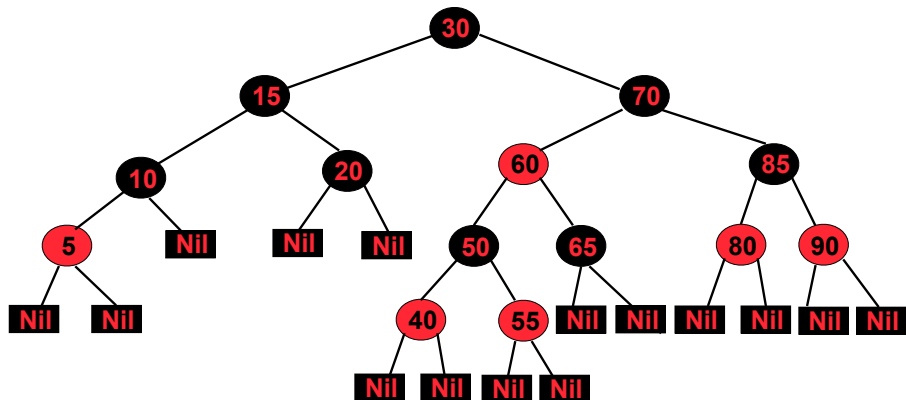
# Esempi

- 2 Tutte le foglie sono nere



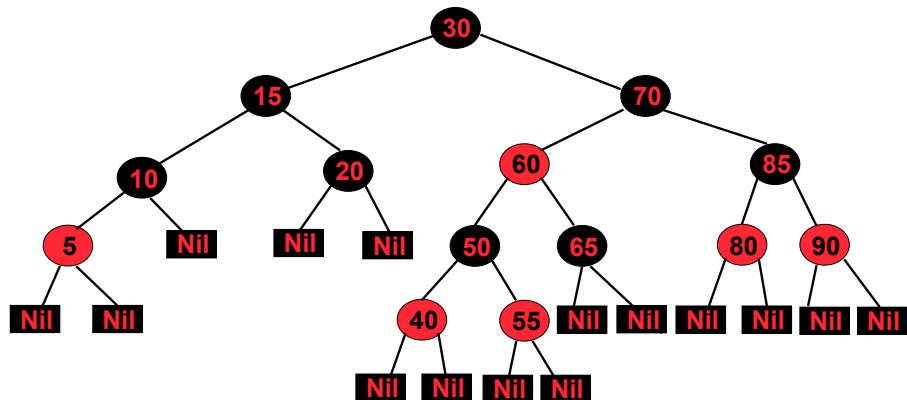
# Esempi

- 3 Entrambi i figli di un nodo rosso sono neri



# Esempi

- 1 Ogni cammino semplice da un nodo  $u$  ad una delle foglie contenute nel suo sottoalbero ha lo stesso numero di nodi neri





# Reality check

## Java TreeMap, Java TreeSet

<https://docs.oracle.com/javase/8/docs/api/java/util/TreeMap.html>

```
public class TreeMap<K,V>
  extends AbstractMap<K,V>
  implements NavigableMap<K,V>, Cloneable, Serializable
```

A Red-Black tree based `NavigableMap` implementation. The map is sorted according to the natural ordering of its keys, or by a `Comparator` provided at map creation time, depending on which constructor is used.

## C++ STL

[https://gcc.gnu.org/onlinedocs/libstdc++/libstdc++-html-USERS-4.1/stl\\_\\_tree\\_8h-source.html](https://gcc.gnu.org/onlinedocs/libstdc++/libstdc++-html-USERS-4.1/stl__tree_8h-source.html)

```
00072 namespace std
00073 {
00074   // Red-black tree class, designed for use in implementing STL
00075   // associative containers (set, multiset, map, and multimap). The
00076   // insertion and deletion algorithms are based on those in Cormen,
00077   // Leiserson, and Rivest, Introduction to Algorithms (MIT Press,
00078   // 1990), except that
```

# Reality check

## Linux

<https://github.com/torvalds/linux/blob/master/Documentation/core-api/rbtree.rst>

To quote Linux Weekly News:

There are a number of red-black trees in use in the kernel. The deadline and CFQ I/O schedulers employ rbtrees to track requests; the packet CD/DVD driver does the same. The high-resolution timer code uses an rbtree to organize outstanding timer requests. The ext3 filesystem tracks directory entries in a red-black tree. Virtual memory areas (VMAs) are tracked with red-black trees, as are epoll file descriptors, cryptographic keys, and network packets in the "hierarchical token bucket" scheduler.

<https://github.com/torvalds/linux/blob/master/include/linux/rbtree.h>



master ▾

[linux](#) / [include](#) / [linux](#) / [rbtree.h](#)

161 lines (130 sloc) | 5.1 KB

```
1  /* SPDX-License-Identifier: GPL-2.0-or-later */
2  /*
3   Red Black Trees
4   (C) 1999  Andrea Arcangeli <andrea@suse.de>
```

# Alberi Red-Black – Memorizzazione

---

TREE

---

TREE *parent*

TREE *left*

TREE *right*

**int** *color*

ITEM *key*

ITEM *value*

---

## Nodi Nil

- Nodo **sentinella** il cui scopo è avere accesso al colore di entrambi i figli, evitare di dover gestire casi particolari quando uno dei due è **nil**.
- Al posto di un puntatore **nil**, si usa un puntatore ad un nodo **Nil** con colore nero
- Ne esiste solo uno, per risparmiare memoria

## Altezza nera

### Altezza nera di un nodo $v$

L'**altezza nera  $bh(v)$  di un nodo  $v$**  è il numero di nodi neri lungo ogni cammino da  $v$  (escluso) ad ogni foglia (inclusa) del suo sottoalbero.

### Altezza nera di un albero Red-Black

L'**altezza nera di un albero Red-Black** è pari all'altezza nera della sua radice

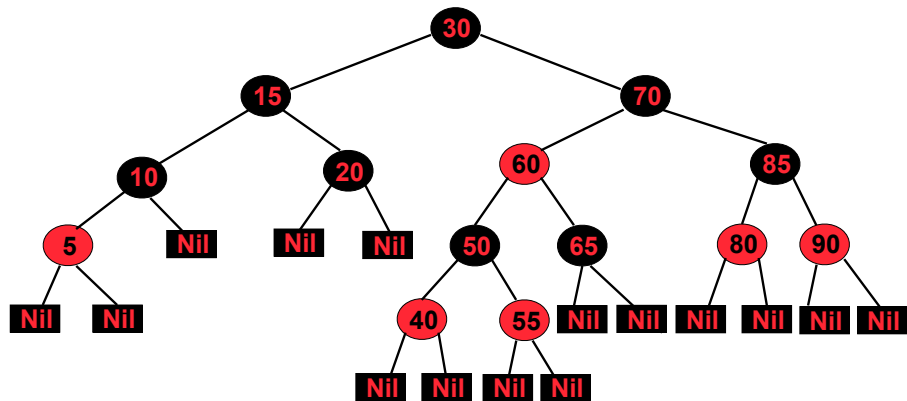
---

Entrambe ben definite perché tutti i cammini hanno lo stesso numero di nodi neri (Vincolo (4))

## Esempi

Più colorazioni sono possibili – Versione 1

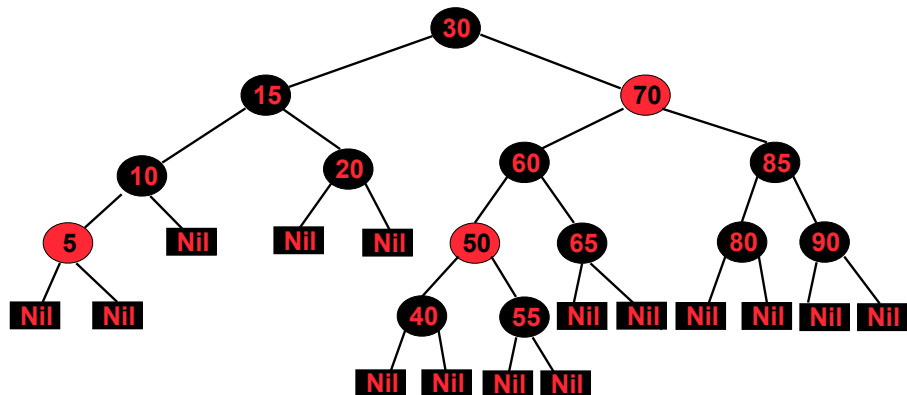
Altezza nera:  $bh(r) = 3$



## Esempi

Più colorazioni sono possibili – Versione 2

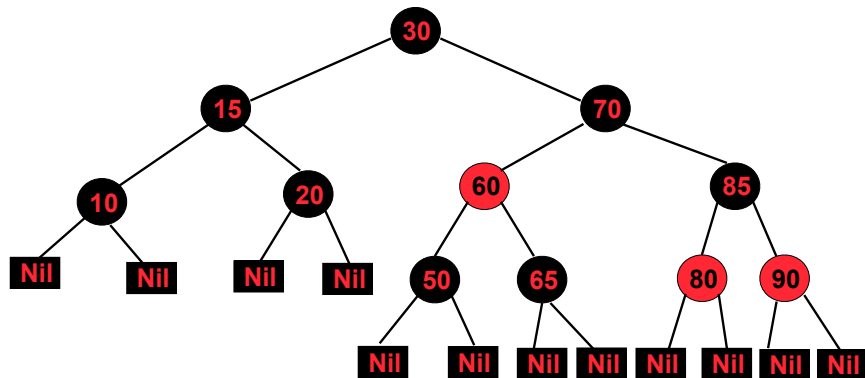
Altezza nera:  $bh(r) = 3$



# Esempi

Cambiare colorazione può cambiare l'altezza nera

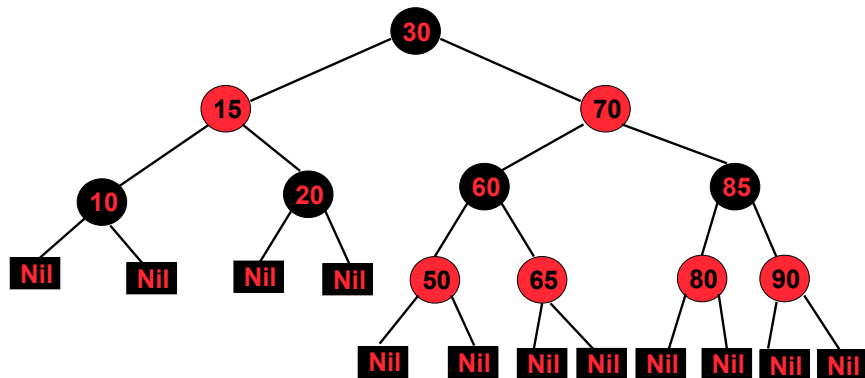
Altezza nera:  $bh(r) = 3$



# Esempi

Cambiare colorazione può cambiare l'altezza nera

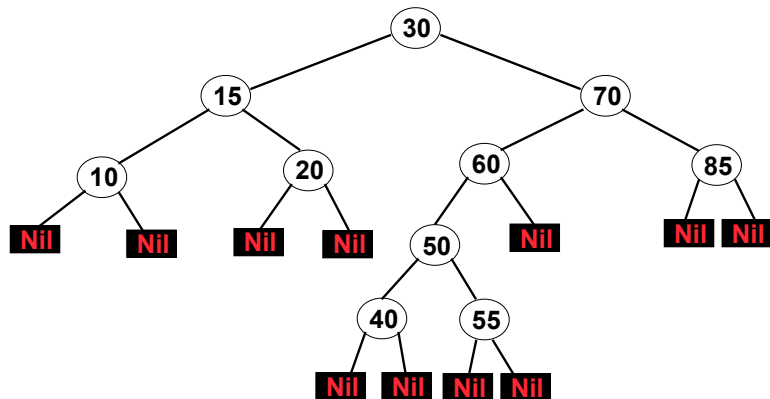
Altezza nera:  $bh(r) = 2$





# Esempi

Questo albero può essere un albero Red-Black?

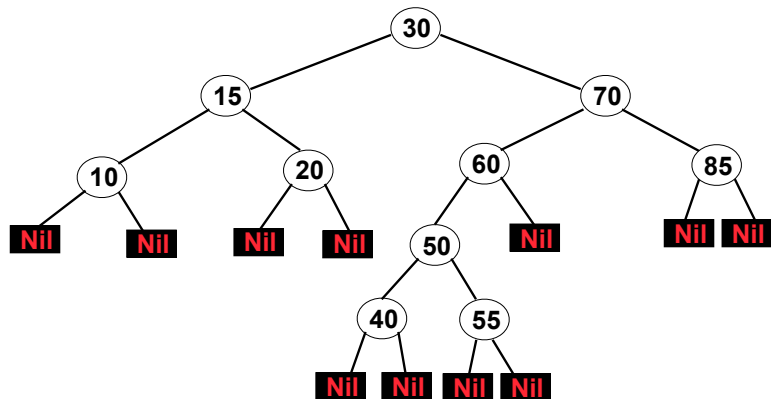


## Esempi

Guardando il lato sinistro,  $2 \leq bh(r) \leq 3$

Guardando il lato destro,  $bh(r) \geq 3$

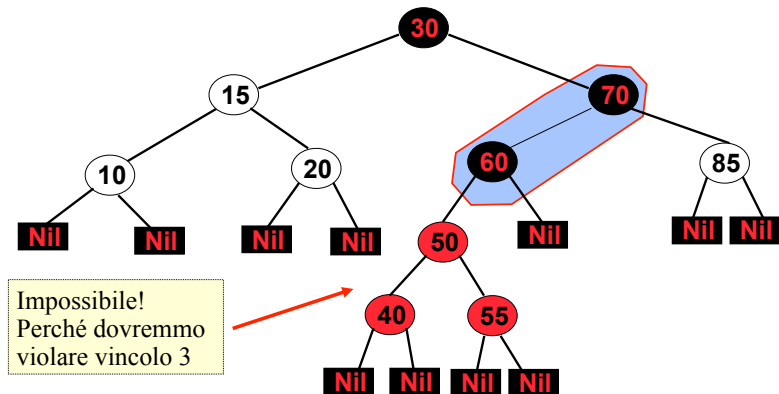
Quindi  $bh(r)=3$ .



# Esempi

Supponiamo che 60 e 70 siano entrambi neri.

Per rispettare il vincolo ④, dobbiamo infrangere il vincolo ③

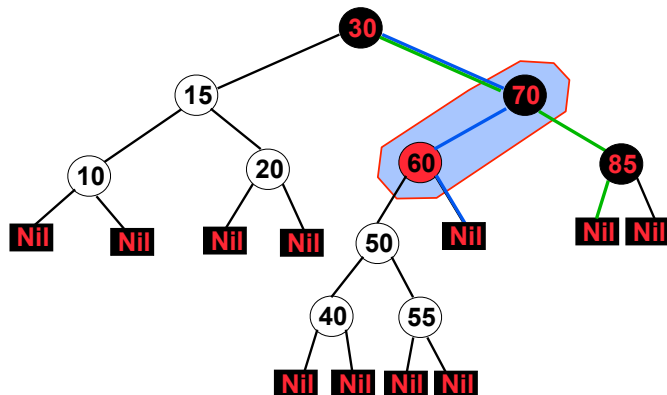


# Esempi

Proviamo a colorare di rosso il nodo 60.

Esistono cammini con 2 nodi neri e con 3 nodi neri.

Impossibile per il vincolo 1

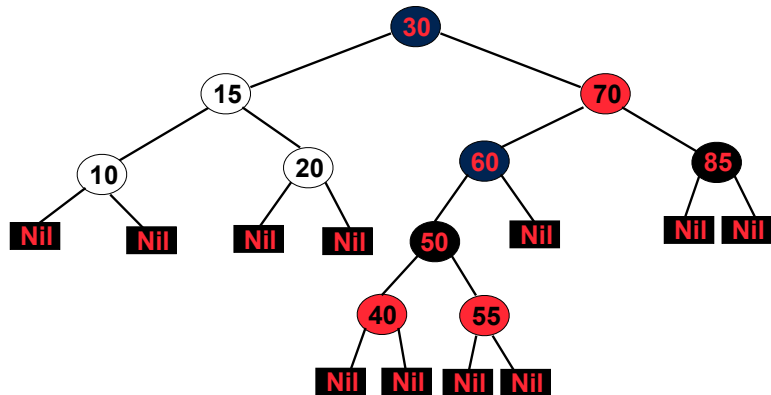


# Esempi

Proviamo a colorare di rosso il nodo 70.

Esistono cammini con 2 nodi neri

Impossibile per il vincolo 1

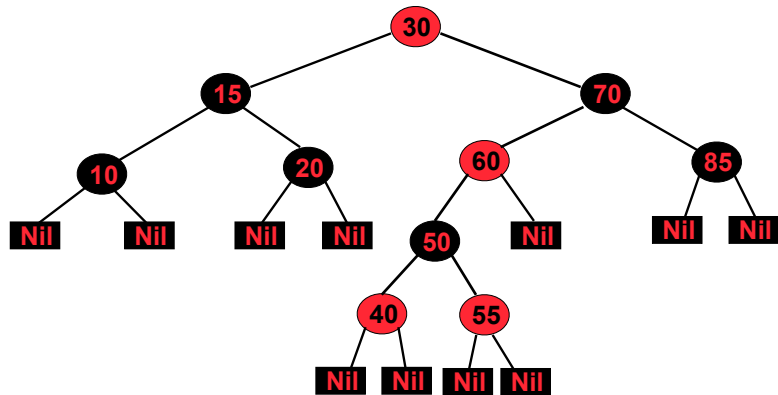


# Esempi

Questa è l'ultima possibilità.

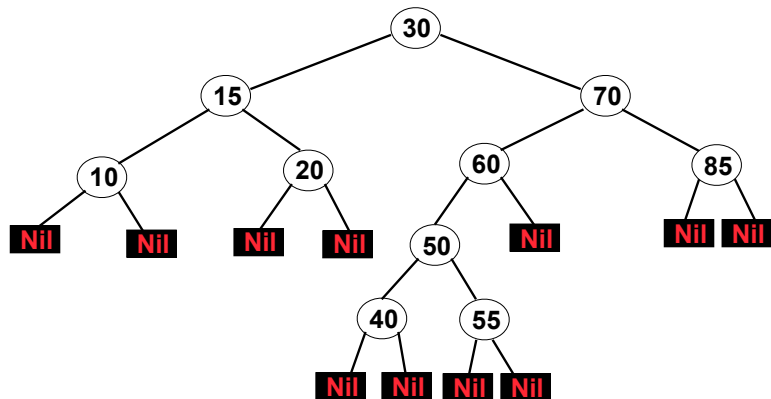
Impossibile perchè non rispetta il vincolo ①

Impossibile perchè non rispetta il vincolo ④



# Esempi

Questo albero non può essere un albero Red-Black!



# Inserimento

Durante la modifica di un albero Red-Black

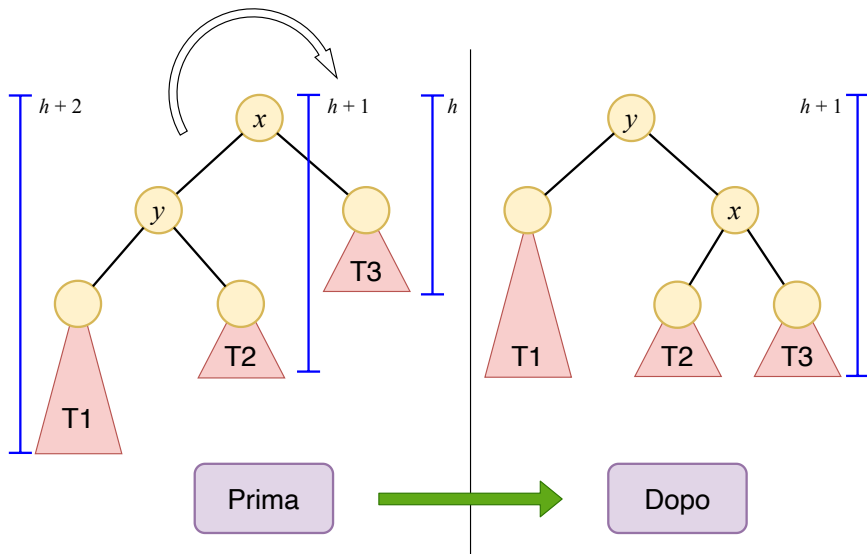
- È possibile che le condizioni di bilanciamento risultino violate

Quando i vincoli Red-Black vengono violati si può agire:

- Modificando i colori nella zona della violazione
- Operando dei ribilanciamenti dell'albero tramite **rotazioni**
  - **Rotazione destra**
  - **Rotazione sinistra**



## Rotazione a destra



# Rotazione a sinistra

```

TREE rotateLeft(TREE x)

```

```

  TREE y ← x.right

```

```

  TREE p ← x.parent

```

```

(1) x.right ← y.left

```

% Il sottoalbero B diventa figlio destro di x

```

(1) if y.left ≠ nil then y.left.parent ← x

```

```

(2) y.left ← x

```

% x diventa figlio sinistro di y

```

(2) x.parent ← y

```

```

(3) y.parent ← p

```

% y diventa figlio di p

```

(3) if p ≠ nil then

```

```

  [ if p.left = x then p.left ← y else p.right ← y

```

```

  return y

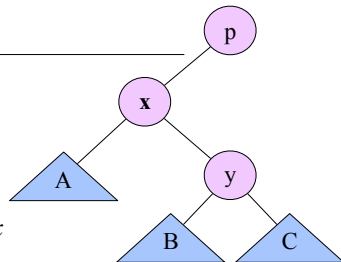
```

## Operazioni

(1) far diventare B figlio destro di x

(2) far diventare x il figlio sinistro di y

(3) far diventare y figlio di p, il vecchio padre di x



# Rotazione a sinistra

```

TREE rotateLeft(TREE x)

```

```

  TREE y ← x.right

```

```

  TREE p ← x.parent

```

```

(1) x.right ← y.left

```

% Il sottoalbero B diventa figlio destro di x

```

(1) if y.left ≠ nil then y.left.parent ← x

```

```

(2) y.left ← x

```

% x diventa figlio sinistro di y

```

(2) x.parent ← y

```

```

(3) y.parent ← p

```

% y diventa figlio di p

```

(3) if p ≠ nil then

```

```

  [ if p.left = x then p.left ← y else p.right ← y

```

```

  return y

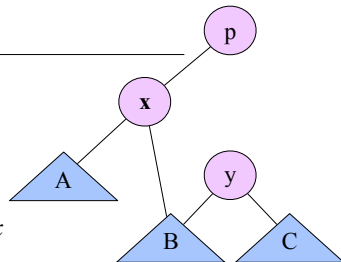
```

## Operazioni

(1) far diventare B figlio destro di x

(2) far diventare x il figlio sinistro di y

(3) far diventare y figlio di p, il vecchio padre di x



# Rotazione a sinistra

```

TREE rotateLeft(TREE x)

```

```

  TREE y ← x.right

```

```

  TREE p ← x.parent

```

```

(1) x.right ← y.left

```

% Il sottoalbero *B* diventa figlio destro di *x*

```

(1) if y.left ≠ nil then y.left.parent ← x

```

```

(2) y.left ← x

```

% *x* diventa figlio sinistro di *y*

```

(2) x.parent ← y

```

```

(3) y.parent ← p

```

% *y* diventa figlio di *p*

```

(3) if p ≠ nil then

```

```

  [ if p.left = x then p.left ← y else p.right ← y

```

```

  return y

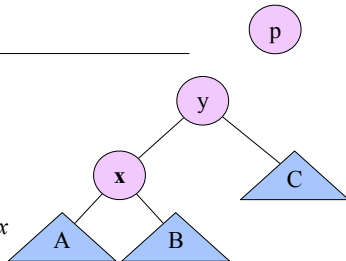
```

## Operazioni

(1) far diventare *B* figlio destro di *x*

(2) far diventare *x* il figlio sinistro di *y*

(3) far diventare *y* figlio di *p*, il vecchio padre di *x*



# Rotazione a sinistra

```

TREE rotateLeft(TREE x)

```

```

  TREE y ← x.right

```

```

  TREE p ← x.parent

```

```

(1) x.right ← y.left

```

% Il sottoalbero *B* diventa figlio destro di *x*

```

(1) if y.left ≠ nil then y.left.parent ← x

```

```

(2) y.left ← x

```

% *x* diventa figlio sinistro di *y*

```

(2) x.parent ← y

```

```

(3) y.parent ← p

```

% *y* diventa figlio di *p*

```

(3) if p ≠ nil then

```

```

  [ if p.left = x then p.left ← y else p.right ← y

```

```

  return y

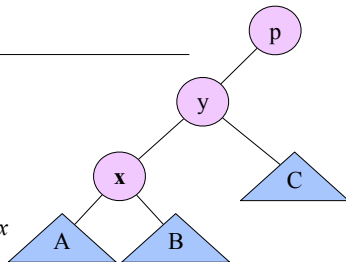
```

## Operazioni

(1) far diventare *B* figlio destro di *x*

(2) far diventare *x* il figlio sinistro di *y*

(3) far diventare *y* figlio di *p*, il vecchio padre di *x*



# Inserimento in alberi Red-Black

## Inserimento

- Si cerca la posizione usando la stessa procedura usata per gli alberi binari di ricerca
- Si colora il nuovo nodo di **rosso**

Quale dei quattro vincoli può essere violato?

- 1 La radice è nera
- 2 Tutte le foglie sono nere
- 3 Entrambi i figli di un nodo rosso sono neri
- 4 Ogni cammino semplice da un nodo  $u$  ad una delle foglie contenute nel sottoalbero radicato in  $u$  hanno lo stesso numero di nodi neri

## Come modificare la `insertNode()`

---

```

TREE insertNode(TREE T, ITEM k, ITEM v)
TREE p = nil                                     % Padre
TREE u = T
while u ≠ nil and u.key ≠ k do                  % Cerca posizione inserimento
    p = u
    u = iif(k < u.key, u.left, u.right)
if u ≠ nil and u.key == k then
    u.value = v                                 % Chiave già presente
else
    TREE new = Tree(k, v)                       % Crea un nodo coppia chiave-valore
    link(p, new, k)
    balancelInsert(new)
    if p == nil then
        T = n                                  % Primo nodo ad essere inserito
return T                                       % Restituisce albero non modificato o nuovo nodo

```

---

# Inserimento in alberi Red-Black

## Principi generali

- Ci spostiamo verso l'alto lungo il percorso di inserimento
- Ripristinare il vincolo 3 (figli neri di nodo rosso)
- Spostiamo le violazioni verso l'alto rispettando il vincolo (4) (mantenendo l'altezza nera dell'albero)
- Al termine, coloriamo la radice di nero (vincolo 1)

## Nota

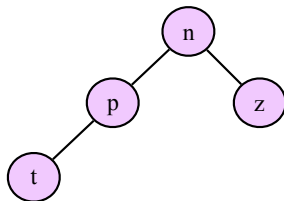
Le operazioni di ripristino sono necessarie solo quando due nodi consecutivi sono rossi!



# balanceInsert(TREE $t$ )

## ✦ Nodi coinvolti

- ✦ Il nodo inserito  $t$
- ✦ Suo padre  $p$
- ✦ Suo nonno  $n$
- ✦ Suo zio  $z$



```
balanceInsert(TREE  $t$ )
```

```
 $t.color \leftarrow \text{RED}$ 
```

```
while  $t \neq \text{nil}$  do
```

```
    TREE  $p \leftarrow t.parent$ 
```

```
    % Padre
```

```
    TREE  $n \leftarrow \text{iif}(p \neq \text{nil}, p.parent, \text{nil})$ 
```

```
    % Nonno
```

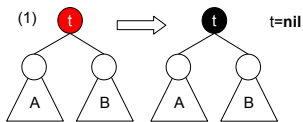
```
    TREE  $z \leftarrow \text{iif}(n = \text{nil}, \text{nil}, \text{iif}(n.left = p, n.right, n.left))$ 
```

```
    % Zio
```

# Inserimento – 7 casi possibili

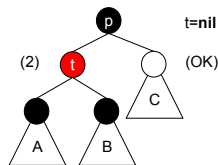
## † Caso 1:

- † Nuovo nodo  $t$  non ha padre
- † Primo nodo ad essere inserito o siamo risaliti fino alla radice
- † Si colora  $t$  di nero



## † Caso 2

- † Padre  $p$  di  $t$  è nero
- † Nessun vincolo violato



# Inserimento – 7 casi possibili

## ✦ Caso 1:

- ✦ Nuovo nodo  $t$  non ha padre
- ✦ Primo nodo ad essere inserito o siamo risaliti fino alla radice
- ✦ Si colora  $t$  di nero

## ✦ Caso 2

- ✦ Padre  $p$  di  $t$  è nero
- ✦ Nessun vincolo violato

```

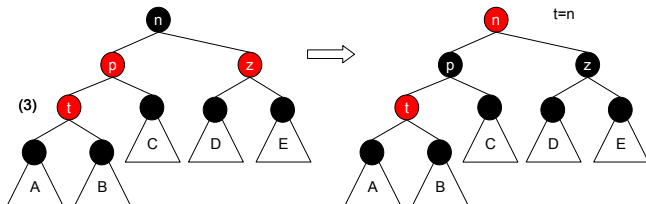
while  $t \neq \mathbf{nil}$  do
  TREE  $p \leftarrow t.parent$                                 % Padre
  TREE  $n \leftarrow \text{iif}(p.parent \neq \mathbf{nil}, p.parent, \mathbf{nil})$     % Nonno
  TREE  $z \leftarrow \text{iif}(n = \mathbf{nil}, \mathbf{nil}, \text{iif}(n.left = p, right, left))$     % Zio
  if  $p = \mathbf{nil}$  then                                       % Caso (1)
    |  $t.color \leftarrow \mathbf{BLACK}$ 
    |  $t \leftarrow \mathbf{nil}$ 
  else if  $p.color = \mathbf{BLACK}$  then                       % Caso (2)
    |  $t \leftarrow \mathbf{nil}$ 

```

# Inserimento – 7 casi possibili

## • Caso 3

- $t$  rosso
- $p$  rosso
- $z$  rosso
- Se  $z$  è rosso, è possibile colorare di nero  $p$ ,  $z$ , e di rosso  $n$ .
- Poiché tutti i cammini che passano per  $z$  e  $p$  passano per  $n$ , la lunghezza dei cammini neri non è cambiata.
- Il problema può essere ora sul nonno:
  - violato vincolo (1), ovvero  $n$  può essere una radice rossa
  - violato vincolo (3), ovvero  $n$  rosso può avere un padre rosso.
- Poniamo  $t = n$ , e il ciclo continua.



# Inserimento – 7 casi possibili

- ✦ **Caso 3**
  - ✦  $t$  rosso
  - ✦  $p$  rosso
  - ✦  $z$  rosso
- ✦ Se  $z$  è rosso, è possibile colorare di nero  $p$ ,  $z$ , e di rosso  $n$ .
- ✦ Poiché tutti i cammini che passano per  $z$  e  $p$  passano per  $n$ , la lunghezza dei cammini neri non è cambiata.
- ✦ Il problema può essere ora sul nonno:
  - ✦ violato vincolo (1), ovvero  $n$  può essere una radice rossa
  - ✦ violato vincolo (3), ovvero  $n$  rosso può avere un padre rosso.
- ✦ Poniamo  $t = n$ , e il ciclo continua.

```
else if  $z.color = RED$  then
```

```
  |  $p.color \leftarrow z.color \leftarrow BLACK$ 
```

```
  |  $n.color \leftarrow RED$ 
```

```
  |  $t \leftarrow n$ 
```

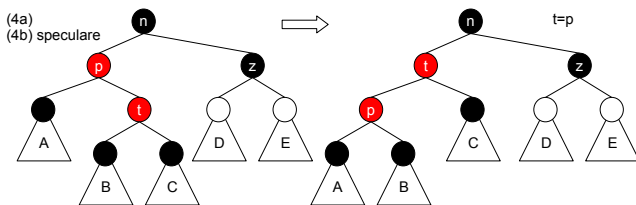
```
% Caso (3)
```

# Inserimento – 7 casi possibili

## † Caso 4a,4b

- †  $t$  rosso
- †  $p$  rosso
- †  $z$  nero

- † Si assuma che  $t$  sia figlio destro di  $p$  e che  $p$  sia figlio sinistro di  $n$
- † Una rotazione a sinistra a partire dal nodo  $p$  scambia i ruoli di  $t$  e  $p$  ottenendo il caso (5a), dove i nodi rossi in conflitto sul vincolo (3) sono entrambi figli sinistri dei loro padri
- † I nodi coinvolti nel cambiamento sono  $p$  e  $t$ , entrambi rossi, quindi la lunghezza dei cammini neri non cambia



# Inserimento – 7 casi possibili

- ✦ **Caso 4a,4b**
  - ✦  $t$  rosso
  - ✦  $p$  rosso
  - ✦  $z$  nero
- ✦ Si assuma che  $t$  sia figlio destro di  $p$  e che  $p$  sia figlio sinistro di  $n$
- ✦ Una rotazione a sinistra a partire dal nodo  $p$  scambia i ruoli di  $t$  e  $p$  ottenendo il caso (5a), dove i nodi rossi in conflitto sul vincolo (3) sono entrambi figli sinistri dei loro padri
- ✦ I nodi coinvolti nel cambiamento sono  $p$  e  $t$ , entrambi rossi, quindi la lunghezza dei cammini neri non cambia

```
else
```

```
    if ( $t = p.right$ ) and ( $p = n.left$ ) then                                % Caso (4.a)
```

```
        |  $n.left \leftarrow rotateLeft(p)$ 
```

```
        |  $t \leftarrow p$ 
```

```
    else if ( $t = p.left$ ) and ( $p = n.right$ ) then                        % Caso (4.b)
```

```
        |  $n.right \leftarrow rotateRight(p)$ 
```

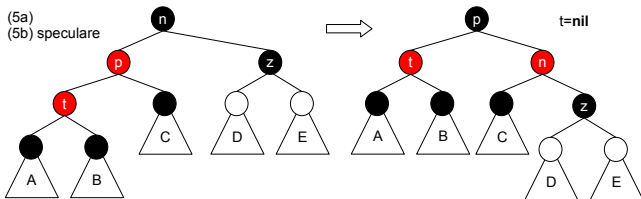
```
        |  $t \leftarrow p$ 
```

# Inserimento – 7 casi possibili

## † Caso 5a,5b

- †  $t$  rosso
- †  $p$  rosso
- †  $z$  nero

- † Si assuma che  $t$  sia figlio sinistro di  $p$  e  $p$  sia figlio sinistro di  $n$
- † Una rotazione a destra a partire da  $n$  ci porta ad una situazione in cui  $t$  e  $n$  sono figli di  $p$
- † Colorando  $n$  di rosso e  $p$  di nero ci troviamo in una situazione in cui tutti i vincoli Red-Black sono rispettati
- † in particolare, la lunghezza dei cammini neri che passano per la radice è uguale alla situazione iniziale





# Inserimento – 7 casi possibili

- ✦ **Caso 5a,5b**
  - ✦  $t$  rosso
  - ✦  $p$  rosso
  - ✦  $z$  nero
- ✦ Si assuma che  $t$  sia figlio sinistro di  $p$  e  $p$  sia figlio sinistro di  $n$
- ✦ Una rotazione a destra a partire da  $n$  ci porta ad una situazione in cui  $t$  e  $n$  sono figli di  $p$
- ✦ Colorando  $n$  di rosso e  $p$  di nero ci troviamo in una situazione in cui tutti i vincoli Red-Black sono rispettati
- ✦ in particolare, la lunghezza dei cammini neri che passano per la radice è uguale alla situazione iniziale

```

else
  if (t = p.left) and (p = n.left) then                % Caso (5.a)
    | n.left ← rotateRight(n)
  else if (t = p.right) and (p = n.right) then        % Caso (5.b)
    | n.right ← rotateLeft(n)
  p.color ← BLACK
  n.color ← RED
  t ← nil

```

## All together, now!

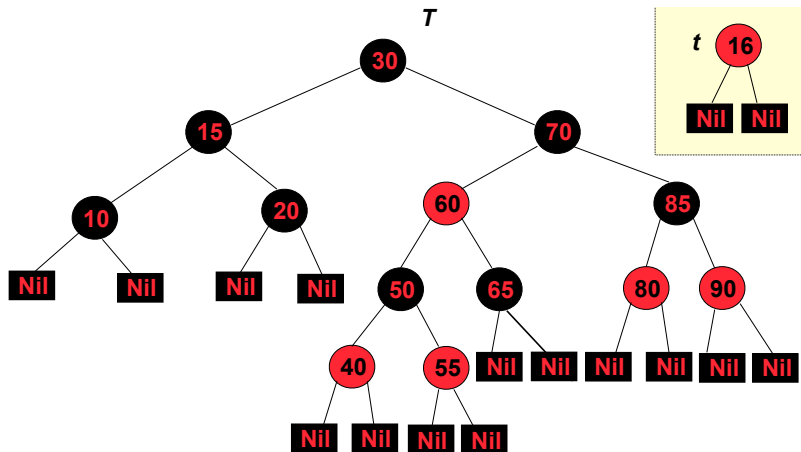
---

```

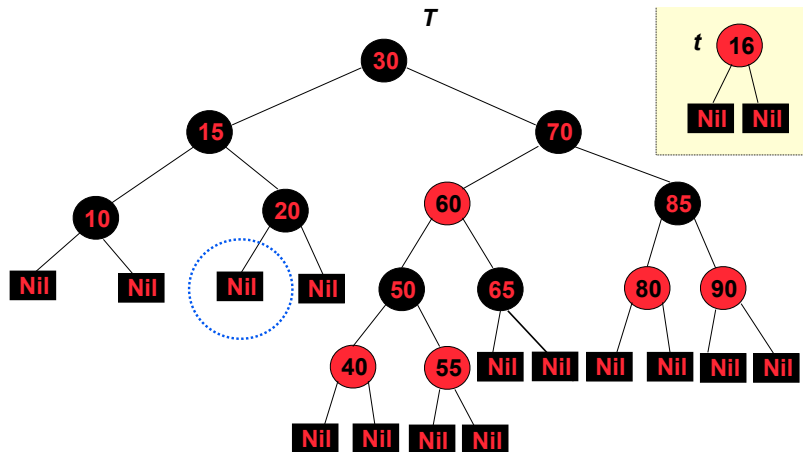
balanceInsert(TREE t)
  t.color ← RED
  while t ≠ nil do
    TREE p ← t.parent           % Padre
    TREE n ← if(p ≠ nil, p.parent, nil) % Nonno
    TREE z ← if(n = nil, nil, if(n.left = p, n.right, n.left)) % Zio
    if p = nil then             % Caso (1)
      | t.color ← BLACK
      | t ← nil
    else if p.color = BLACK then % Caso (2)
      | t ← nil
    else if z.color = RED then  % Caso (3)
      | p.color ← z.color ← BLACK
      | n.color ← RED
      | t ← n
    else
      | if (t = p.right) and (p = n.left) then % Caso (4.a)
      | | rotateLeft(p)
      | | t ← p
      | else if (t = p.left) and (p = n.right) then % Caso (4.b)
      | | rotateRight(p)
      | | t ← p
      | else
      | | if (t = p.left) and (p = n.left) then % Caso (5.a)
      | | | rotateRight(n)
      | | else if (t = p.right) and (p = n.right) then % Caso (5.b)
      | | | rotateLeft(n)
      | | p.color ← BLACK
      | | n.color ← RED

```

## Inserimento – Esempio

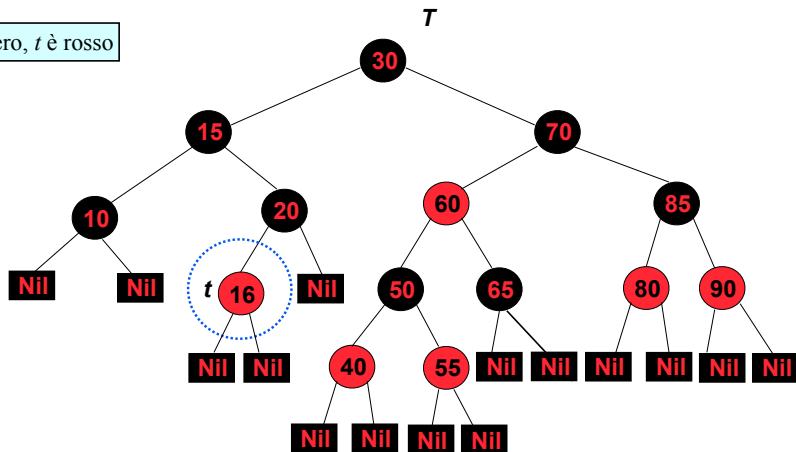


## Inserimento – Esempio

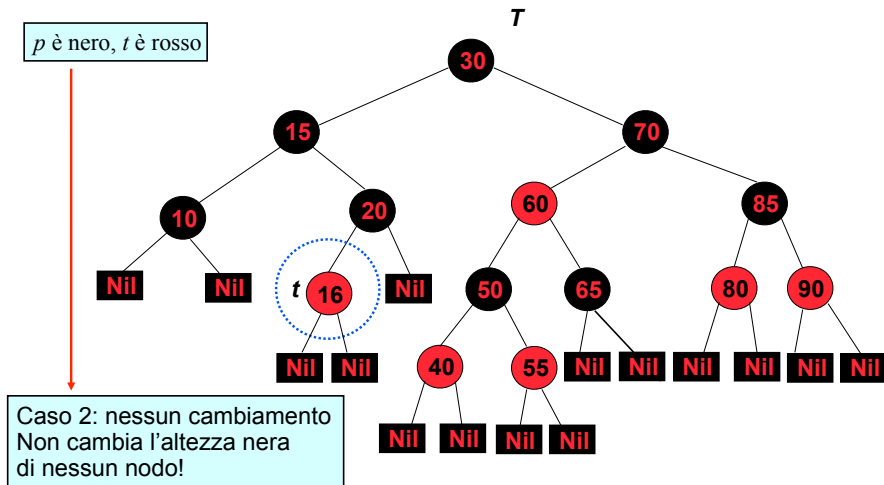


## Inserimento – Esempio

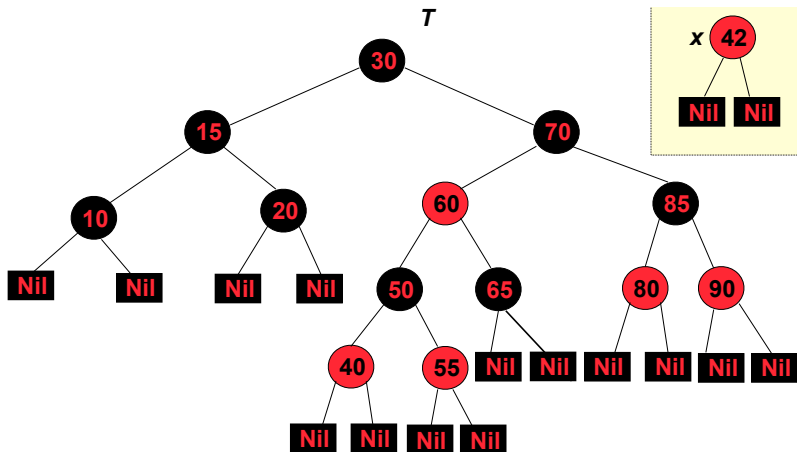
$p$  è nero,  $t$  è rosso



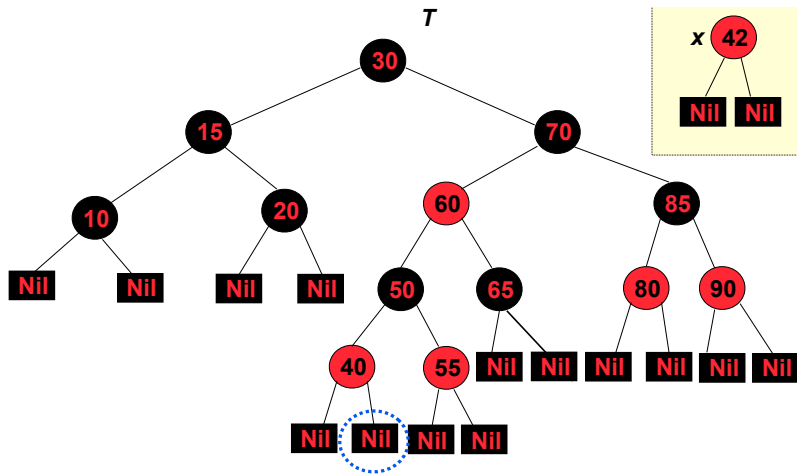
## Inserimento – Esempio



## Inserimento – Esempio



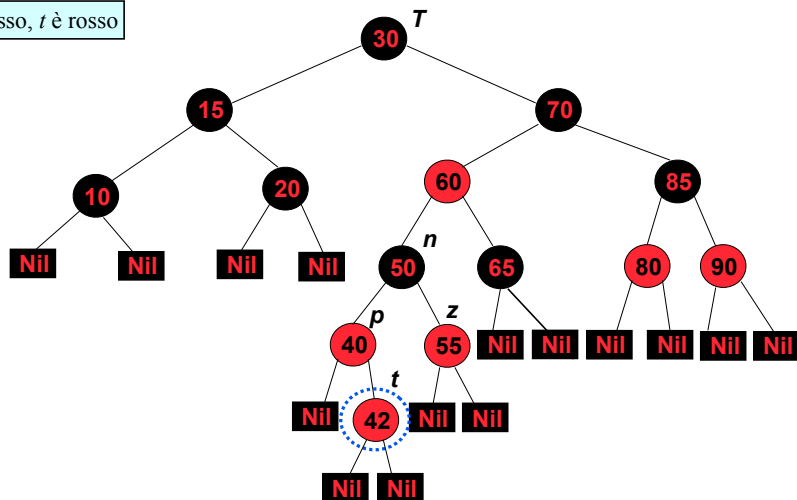
## Inserimento – Esempio



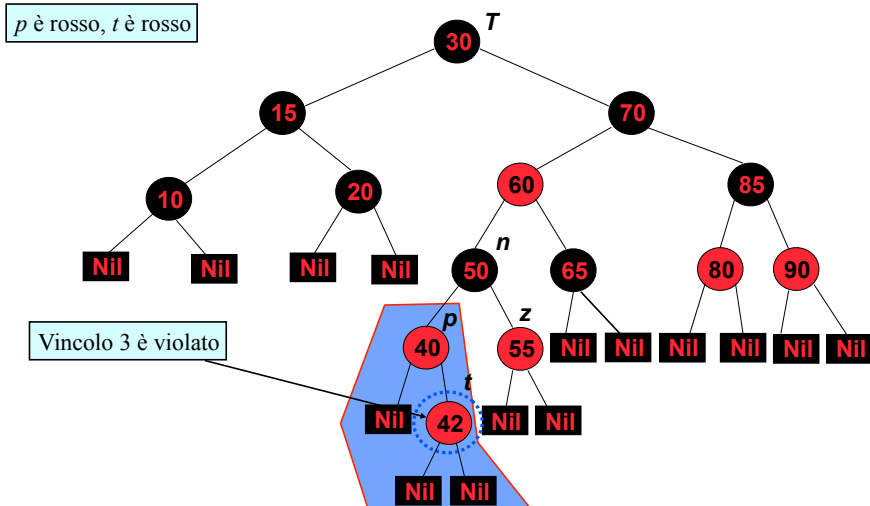


## Inserimento – Esempio

$p$  è rosso,  $t$  è rosso

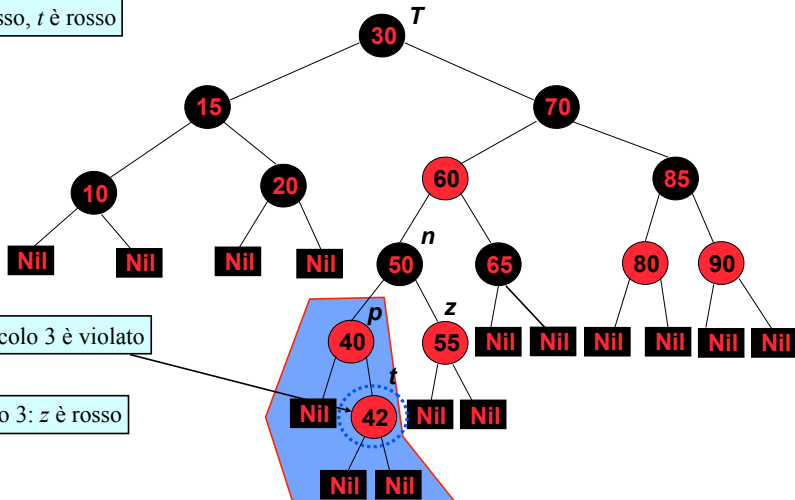


## Inserimento – Esempio



## Inserimento – Esempio

$p$  è rosso,  $t$  è rosso



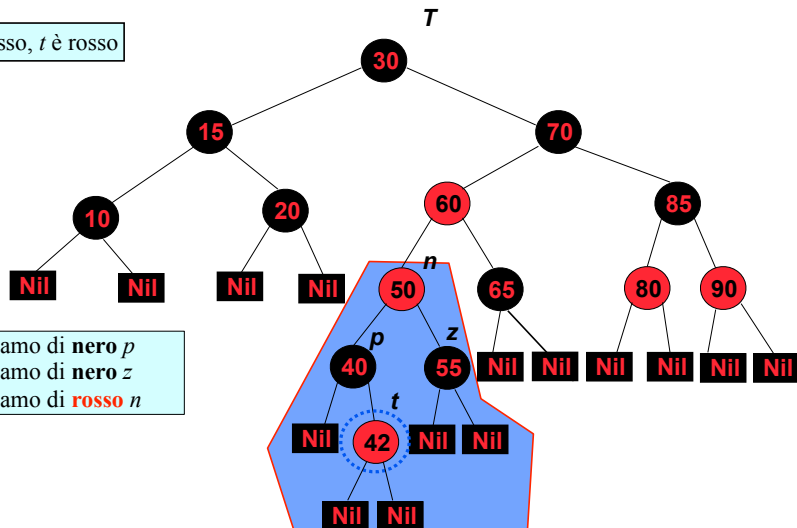
Vincolo 3 è violato

Caso 3:  $z$  è rosso

## Inserimento – Esempio

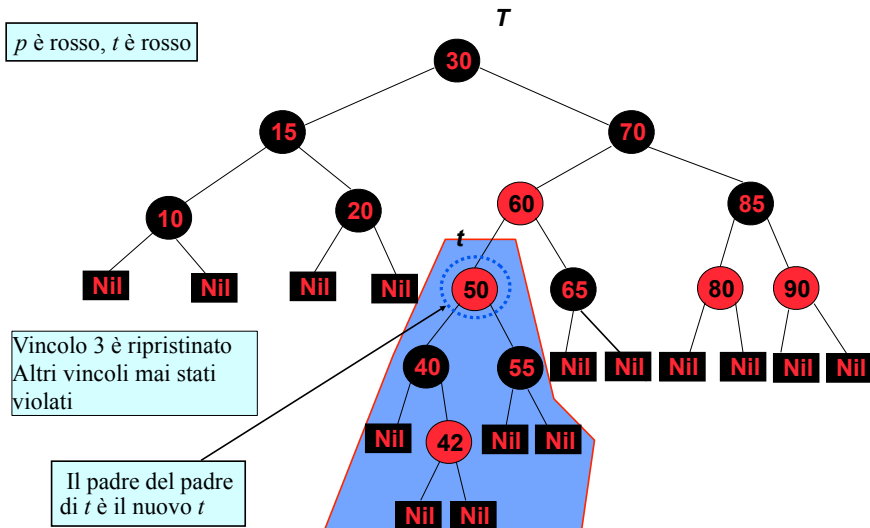
$p$  è rosso,  $t$  è rosso

Coloriamo di **nero**  $p$   
 Coloriamo di **nero**  $z$   
 Coloriamo di **rosso**  $n$



## Inserimento – Esempio

$p$  è rosso,  $t$  è rosso

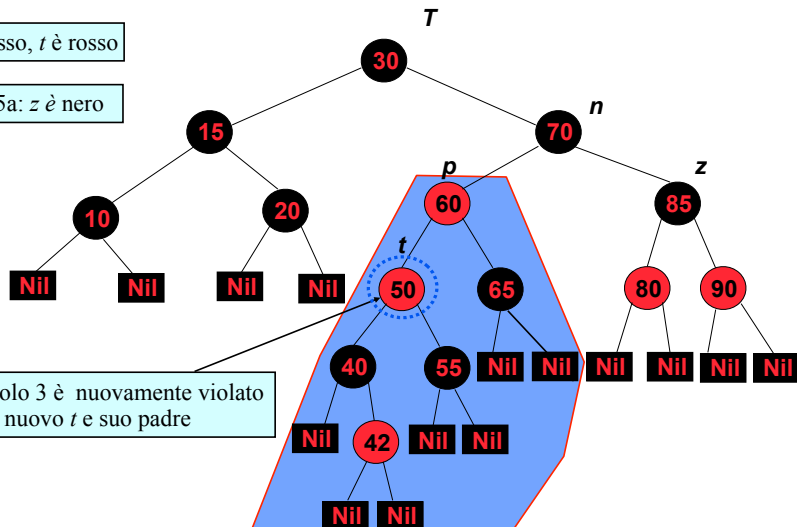


## Inserimento – Esempio

$p$  è rosso,  $t$  è rosso

Caso 5a:  $z$  è nero

Vincolo 3 è nuovamente violato  
tra il nuovo  $t$  e suo padre

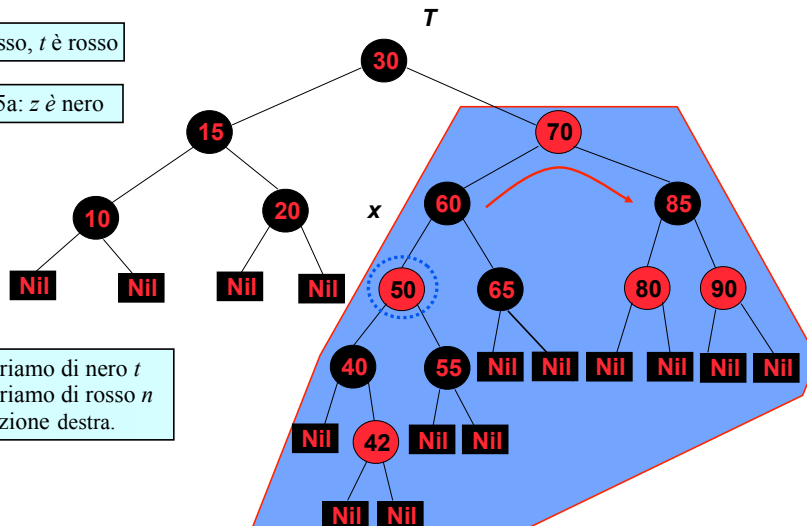


## Inserimento – Esempio

$p$  è rosso,  $t$  è rosso

Caso 5a:  $z$  è nero

Coloriamo di nero  $t$   
Coloriamo di rosso  $n$   
Rotazione destra.



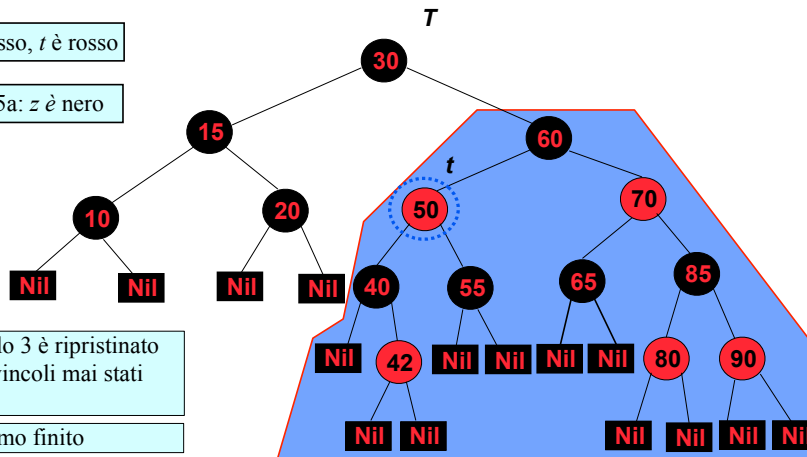
## Inserimento – Esempio

$p$  è rosso,  $t$  è rosso

Caso 5a:  $z$  è nero

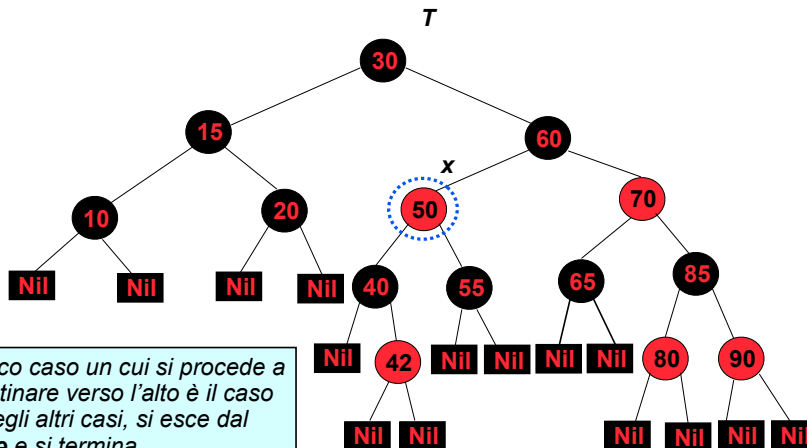
Vincolo 3 è ripristinato  
Altri vincoli mai stati violati

Abbiamo finito





## Inserimento – Esempio



# Altezza albero Red-Black

## Teorema

In un albero RB, un sottoalbero di radice  $u$  contiene  $n \geq 2^{bh(u)} - 1$  nodi interni (nodi non foglie **Nil**).

## Dimostrazione

Caso base  $h = 0$ :

- Se  $h = 0$ ,  $u$  è una foglia **Nil**
- il sottoalbero con radice  $u$  contiene  $n \geq 2^{bh(u)} - 1 = 2^0 - 1 = 0$  nodi interni

# Altezza albero Red-Black

## Teorema

In un albero RB, un sottoalbero di radice  $u$  contiene  $n \geq 2^{bh(u)} - 1$  nodi interni (nodi non foglie **Nil**).

## Dimostrazione

Passo induttivo  $h > 1$ :

- Allora  $u$  è un nodo interno con due figli
- Ogni figlio  $v$  di  $u$  ha un'altezza nera  $bh(v)$  pari a:
  - Se rosso:  $bh(u)$
  - Se nero:  $bh(u) - 1$
- Per ip. induttiva, ogni figlio ha  $\geq 2^{bh(u)-1} - 1$  nodi interni
- Quindi, il n. di nodi interni del sottoalbero con radice  $u$  è:

$$n \geq 2 \cdot \left( 2^{bh(u)-1} - 1 \right) + 1 = 2^{bh(u)} - 2 + 1 = 2^{bh(u)} - 1$$

# Altezza albero Red-Black

## Teorema

In un albero RB, almeno la metà dei nodi dalla radice ad una foglia deve essere nera.

## Dimostrazione

- Per il vincolo ②, se un nodo è rosso, i suoi figli devono essere neri.
- La situazione in cui sono presenti il minor numero di nodi neri è il caso in cui rossi e neri sono alternati
- Quindi, almeno la metà dei nodi deve essere nera.

# Altezza albero Red-Black

## Teorema

In un albero RB, dati due cammini dalla radice a due foglie, non è possibile che uno sia più lungo del doppio dell'altro.

## Dimostrazione

- Per il vincolo ④, ogni cammino da un nodo ad una qualsiasi foglia contiene lo stesso numero di nodi neri.
- Per il Lemma precedente, almeno metà dei nodi in ognuno di questi cammini sono neri.
- Quindi, al limite, uno dei due cammini è costituito da solo nodi neri, mentre l'altro è costituito da nodi neri e rossi alternati.

# Altezza albero Red-Black

## Teorema

L'**altezza** massima di un albero rosso-nero con  $n$  nodi interni è al più  $2 \log(n + 1)$ .

## Dimostrazione

$$\begin{aligned}n \geq 2^{bh(r)} - 1 &\Leftrightarrow n \geq 2^{h/2} - 1 \\ &\Leftrightarrow n + 1 \geq 2^{h/2} \\ &\Leftrightarrow \log(n + 1) \geq h/2 \\ &\Leftrightarrow h \leq 2 \log(n + 1)\end{aligned}$$

## Inserimento – Complessità

### Complessità totale: $O(\log n)$

- $O(\log n)$  per scendere fino al punto di inserimento
- $O(1)$  per effettuare l'inserimento
- $O(\log n)$  per risalire e “aggiustare” (caso 3)

### Nota

- È possibile effettuare una “top-down” insertion
- Si scende fino al punto di inserimento, “aggiustando” l'albero mano a mano
- Si effettua l'inserimento in una foglia

## Cancellazione in Alberi Red-Black

- L'algoritmo di cancellazione per alberi Red-Black è costruito sull'algoritmo di cancellazione per alberi binari di ricerca
- Dopo la cancellazione si deve decidere se è necessario ribilanciare o meno
- Le operazioni di ripristino del bilanciamento sono necessarie solo quando il nodo cancellato è nero!
- Perché?



## Cancellazione in Alberi Red-Black

- Se il nodo “cancellato” è rosso
  - Altezza nera invariata
  - Non sono stati creati nodi rossi consecutivi
  - La radice resta nera
- Se il nodo “cancellato” è nero
  - Possiamo violare il vincolo ❶: la radice può essere un nodo rosso
  - Possiamo violare il vincolo ❸: se il padre e uno dei figli del nodo cancellato erano rossi
  - Abbiamo violato il vincolo ❹: altezza nera cambiata

L'algoritmo `balanceDelete( $T, t$ )` ripristina la proprietà Red-Black con rotazioni e cambiamenti di colore.

Ci sono 4 casi possibili (e 4 simmetrici)!

## Cancellazione in Alberi Red-Black

---

**balanceDelete**(TREE *T*, TREE *t*)
 

---

```

while t ≠ T and t.color = BLACK do
    TREE p = t.parent                                     % Padre
    if t = p.left then
        TREE f = p.right                                 % Fratello
        TREE ns = f.left                                % Nipote sinistro
        TREE nd = f.right                               % Nipote destro
        if f.color == RED then                           % (1)
            p.color = RED
            f.color = BLACK
            rotateLeft(p)
            % t viene lasciato inalterato, quindi si ricade nei casi (2),(3),(4)
        else
            if ns.color == nd.color == BLACK then       % (2)
                f.color = RED
                t = p
            else if ns.color == RED and nd.color == BLACK then % (3)
                ns.color = BLACK
                f.color = RED
                rotateRight(f)
                % t viene lasciato inalterato, quindi si ricade nel caso (4)
            else if nd.color == RED then                 % (4)
                f.color = p.color
                p.color = BLACK
                nd.color = BLACK
                rotateLeft(p)
                t = T
    else

```

## Cancellazione in Alberi Red-Black

La cancellazione è concettualmente complicata, ma efficiente

- Dal caso (1) si passa ad uno dei casi (2), (3), (4)
- Dal caso (2) si torna ad uno degli altri casi, ma **risalendo di un livello l'albero**
- Dal caso (3) si passa al caso (4)
- Nel caso (4) si termina

Complessità

- In altre parole, è possibile visitare al massimo un numero  $O(\log n)$  di casi, ognuno dei quali è gestito in tempo  $O(1)$

## Alberi Red-Black in Popular Culture

Gli alberi RB sono menzionati (correttamente) in un episodio della serie TV canadese "Missing"

**Jess:** "It was the red door again."

**Pollock:** "I thought the red door was the storage container."

**Jess:** "But it wasn't red anymore, it was black."

**Antonio:** "So red turning to black means what?"

**Pollock:** "Budget deficits, red ink, black ink."

**Antonio:** "It could be from a binary search tree. **The red-black tree tracks every simple path from a node to a descendant leaf that has the same number of black nodes.**"

**Jess:** "Does that help you with the ladies?"

[https://en.wikipedia.org/wiki/Red%E2%80%93black\\_tree#Popular\\_culture](https://en.wikipedia.org/wiki/Red%E2%80%93black_tree#Popular_culture)