

# Esercizi Capitolo 11 - Strutture di dati e progettazione di algoritmi

Alberto Montresor

19 Agosto, 2014

Alcuni degli esercizi che seguono sono associati alle rispettive soluzioni. Se il vostro lettore PDF lo consente, è possibile saltare alle rispettive soluzioni tramite collegamenti ipertestuali. Altrimenti, fate riferimento ai titoli degli esercizi. Ovviamente, si consiglia di provare a risolvere gli esercizi personalmente, prima di guardare la soluzione.

Per molti di questi esercizi l'ispirazione è stata presa dal web. In alcuni casi non è possibile risalire alla fonte originale. Gli autori originali possono richiedere la rimozione di un esercizio o l'aggiunta di una nota di riconoscimento scrivendo ad `alberto.montresor@unitn.it`.

## 1 Problemi

### 1.1 Algoritmo di Dijkstra (Esercizio 11.1 del libro)

Cosa succede se l'algoritmo di Dijkstra è eseguito su un grafo in cui le lunghezze degli archi possono essere negative?

**Soluzione:** Sezione [2.1](#)

### 1.2 Algoritmo di Bellman-Ford-Moore (Esercizio 11.2 del libro)

Si utilizzi l'algoritmo di Bellman-Ford-Moore per verificare in tempo  $O(mn)$  se un grafo possiede cicli negativi.

**Soluzione:** Sezione [2.2](#)

### 1.3 Numero di cammini minimi (Esercizio 11.7 del libro)

Dati un grafo orientato con lunghezze positive sugli archi e due nodi  $s$  ed  $t$ , possono esserci molti cammini minimi distinti fra essi. Si modifichi l'algoritmo di Dijkstra per calcolare il numero dei cammini minimi distinti da  $s$  a  $t$ .

**Soluzione:** Sezione [2.3](#)

### 1.4 Cammino con arco più corto (Esercizio 11.8 del libro)

Dati un grafo orientato con lunghezze positive sugli archi e due nodi  $r$  ed  $s$ , si vuole individuare il cammino da  $r$  ad  $s$  che contiene l'arco più corto, cioè quello con lunghezza minima tra tutti gli archi che possono apparire nel cammino. Si fornisca un algoritmo per determinare il cammino da  $r$  ad  $s$  contenente l'arco più corto e se ne analizzi la complessità.

**Soluzione:** Sezione [2.4](#)

## 1.5 Probabilità di fallimento

Dato un grafo orientato  $G = (V, E)$  nel quale ogni arco  $(u, v) \in E$  è associato ad un valore reale  $r(u, v)$  preso dall'intervallo  $[0, 1]$ , che rappresenta l'affidabilità del canale di comunicazione dal vertice  $u$  al vertice  $v$ . Interpretiamo  $r(u, v)$  come la probabilità che il canale trasmetta un messaggio e supponiamo che queste probabilità siano indipendenti.

Create un algoritmo efficiente per trovare il cammino più affidabile fra due vertici dati.

**Soluzione:** Sezione [2.5](#)

## 2 Soluzioni

### 2.1 Algoritmo di Dijkstra (Esercizio 11.1 del libro)

Si veda Figura 1(a) per un caso in cui l'algoritmo di Dijkstra fallisce; come è possibile vedere, una volta scelto l'arco  $(a, c)$  per raggiungere il nodo  $c$ , l'algoritmo di Dijkstra non torna più indietro nonostante sia stato trovato un percorso migliore. Si veda Figura 1(b) per un caso in cui l'algoritmo di Dijkstra ha successo; come è possibile vedere, tutti gli archi negativi escono dalla sorgente.

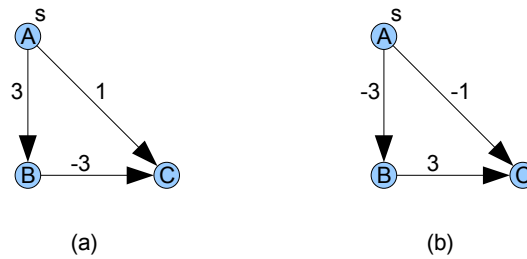


Figura 1: (a) Un grafo con archi negativi in cui l'algoritmo di Dijkstra fallisce. (b) Un grafo con archi negativi in cui l'algoritmo di Dijkstra ha successo.

### 2.2 Algoritmo di Bellman-Ford-Moore (Esercizio 11.2 del libro)

L'algoritmo di Bellman-Ford-Moore, in presenza di cicli negativi, non termina mai: si consideri ad esempio la Figura 11.3 a pagina 213 del libro: se il peso dell'arco  $(4, 3)$  viene sostituito con il valore 2 (al posto del valore 4), il ciclo  $2-4-3$  ha valore totale  $-1$ ; al passo  $g$ , quando viene estratto il nodo 4, è possibile raggiungere il nodo 3 con 2; questo viene re-inserito nella coda e si ricomincia.

Un modo per sfruttare questo fatto consiste nel registrare, per ogni nodo  $v$ , la distanza da  $r$  a  $v$  (misurata in numero di archi) (oltre ovviamente al peso totale del cammino da  $r$  a  $v$ ). Se per un qualunque nodo questo

valore raggiunge  $n$ , il grafo contiene un ciclo negativo.

---

**boolean** negativeCycle(GRAPH  $G$ , NODE  $r$ )

---

```

int[]  $d$  = new int[1... $G.n$ ]           %  $d[u]$  è la distanza da  $r$  a  $u$ 
boolean[]  $b$  = new boolean[1... $G.n$ ]   %  $b[u]$  è true se  $u$  è contenuto in  $S$ 
boolean[]  $L$  = new boolean[1... $G.n$ ]   %  $L[u]$  è la distanza da  $r$  a  $u$  (in numero di archi)
foreach  $u \in G.V() - \{r\}$  do
  |  $d[u] = +\infty$ 
foreach  $u \in G.V() - \{r\}$  do
  |  $b[u] = \mathbf{false}$ 
 $L[r] = 0; d[r] = 0; b[r] = \mathbf{true}$ 
QUEUE  $S$  = Queue();  $S.enqueue(r)$ 
while not  $S.isEmpty()$  do
  |  $u = S.dequeue()$ 
  |  $b[u] = \mathbf{false}$ 
  | foreach  $v \in G.adj(u)$  do
  | | if  $d[u] + w(u, v) < d[v]$  then
  | | | if not  $b[v]$  then
  | | | |  $S.enqueue(v)$ 
  | | | |  $b[v] = \mathbf{true}$ 
  | | |  $d[v] = d[u] + w(u, v)$ 
  | | |  $L[v] = L(u) + 1$ 
  | | | if  $L[v] \geq n$  then
  | | | | return true
  | return false

```

---

### 2.3 Numero di cammini minimi (Esercizio 11.7 del libro)

L'algoritmo seguente è basato su programmazione dinamica / memoization. Si crea un vettore che mantiene il numero di cammini con cui ogni nodo può raggiungere  $t$ . Inizialmente, tutti i nodi sono inizializzati a  $-1$ , ad indicare che non sono ancora stati calcolati, tranne il nodo  $t$ , per cui ovviamente esiste un solo cammino per raggiungere se stesso (il cammino vuoto). Quando viene calcolato il numero di cammini per un nodo  $u$ , si effettua la sommatoria di tutti i valori corrispondenti per ognuno dei nodi adiacenti ad  $u$ .

---

**int** pathcount(GRAPH  $G$ , NODE  $s$ , NODE  $t$ )

---

```

foreach  $v \in V$  do
  |  $a[v] = -1$ 
 $a[t] = 1$ 
return r-pathcount( $G, s$ )

```

---



---

**int** r-pathcount(GRAPH  $G$ , NODE  $u$ )

---

```

if  $a[u] < 0$  then
  |  $a[u] = 0$ 
  | foreach  $v \in G.adj(u)$  do
  | |  $a[u] = a[u] + r-pathcount(G, v)$ 
return  $a[s]$ 

```

---

**Complessità** Ogni nodo viene visitato al più una volta, e tutti gli archi di ogni nodo visitato vengono percorsi. Quindi la complessità è  $O(n + m)$ .

**Sottostruttura ottima** Dobbiamo dimostrare che il problema in questione gode della proprietà di sottostruttura ottima. Informalmente, l'idea è la seguente: tutti i vertici adiacenti ad un nodo  $u$  hanno un certo numero di cammini per raggiungere  $t$ . Se aggiungo un arco a questi percorsi (quello per arrivare ai rispettivi vertici di partenza), i percorsi che ottengo sono tutti distinti. Poiché l'albero è un DAG, non c'è modo di ritornare al nodo di partenza (se ci fossero cicli, il numero di percorsi diventerebbe infinito).

## 2.4 Cammino con arco più corto (Esercizio 11.8 del libro)

È sufficiente modificare l'algoritmo di Dijkstra nel modo seguente:

La riga:     **if**  $d[u] + w(u, v) < d[v]$  **then**

diventa     **if**  $\min(w(u, v), d[u]) < d[v]$  **then**

La riga      $d[v] = d[u] + w(u, v)$

diventa      $d[v] = \min(w(u, v), d[u])$

## 2.5 Probabilità di fallimento

Un metodo molto semplice si basa sulle proprietà dei logaritmi: il prodotto delle affidabilità degli archi di un cammino è uguale all'affidabilità del cammino. Il logaritmo del prodotto di due valori è uguale alla somma del logaritmo dei due valori. L'affidabilità è massima quando il logaritmo è massimo; quindi possiamo definire i nostri pesi come  $w(x, y) = -\log(a(x, y))$ .